

# VIPA System MICRO

SM-DIO | | Handbuch

HB400 | SM-DIO | | de | 18-45

Digitale Signal-Module - SM M2x



VIPA GmbH  
Ohmstr. 4  
91074 Herzogenaurach  
Telefon: 09132-744-0  
Telefax: 09132-744-1864  
E-Mail: [info@vipa.com](mailto:info@vipa.com)  
Internet: [www.vipa.com](http://www.vipa.com)

## Inhaltsverzeichnis

<b>1</b>	<b>Allgemein</b> .....	<b>4</b>
	1.1 Copyright © VIPA GmbH .....	4
	1.2 Über dieses Handbuch.....	5
	1.3 Sicherheitshinweise.....	6
<b>2</b>	<b>Grundlagen und Montage</b> .....	<b>7</b>
	2.1 Sicherheitshinweis für den Benutzer.....	7
	2.2 Systemvorstellung.....	8
	2.3 Abmessungen.....	9
	2.4 Montage.....	10
	2.4.1 Montage CPU.....	10
	2.4.2 Montage Erweiterungsmodul.....	13
	2.4.3 Montage Peripheriemodul.....	14
	2.5 Verdrahtung.....	15
	2.5.1 Verdrahtung CPU.....	15
	2.5.2 Verdrahtung Peripheriemodul.....	19
	2.6 Demontage.....	21
	2.6.1 Demontage CPU.....	21
	2.6.2 Demontage Erweiterungsmodul.....	25
	2.6.3 Demontage Peripheriemodul.....	26
	2.7 Aufbaurichtlinien.....	29
	2.8 Allgemeine Daten.....	31
<b>3</b>	<b>Digitale Ein-/Ausgabegabe</b> .....	<b>33</b>
	3.1 M21-1BH00 - DI 16xDC 24V.....	33
	3.1.1 Technische Daten.....	36
	3.2 M22-1BH00 - DO 16xDC 24V 0,5A.....	38
	3.2.1 Diagnosedaten.....	41
	3.2.2 Technische Daten.....	43
	3.3 M22-1HF10 - DO 8xRelais.....	45
	3.3.1 Technische Daten.....	48
	3.4 M23-1BH00 - DI8/DO8 0,5A.....	50
	3.4.1 Diagnosedaten.....	53
	3.4.2 Technische Daten.....	55

# 1 Allgemein

## 1.1 Copyright © VIPA GmbH

### All Rights Reserved

Dieses Dokument enthält geschützte Informationen von VIPA und darf außer in Übereinstimmung mit anwendbaren Vereinbarungen weder offengelegt noch benutzt werden.

Dieses Material ist durch Urheberrechtsgesetze geschützt. Ohne schriftliches Einverständnis von VIPA und dem Besitzer dieses Materials darf dieses Material weder reproduziert, verteilt, noch in keiner Form von keiner Einheit (sowohl VIPA-intern als auch -extern) geändert werden, es sei denn in Übereinstimmung mit anwendbaren Vereinbarungen, Verträgen oder Lizenzen.

Zur Genehmigung von Vervielfältigung oder Verteilung wenden Sie sich bitte an: VIPA, Gesellschaft für Visualisierung und Prozessautomatisierung mbH Ohmstraße 4, D-91074 Herzogenaurach, Germany

Tel.: +49 9132 744 -0

Fax.: +49 9132 744-1864

E-Mail: [info@vipa.de](mailto:info@vipa.de)

<http://www.vipa.com>



*Es wurden alle Anstrengungen unternommen, um sicherzustellen, dass die in diesem Dokument enthaltenen Informationen zum Zeitpunkt der Veröffentlichung vollständig und richtig sind. Das Recht auf Änderungen der Informationen bleibt jedoch vorbehalten.*

*Die vorliegende Kundendokumentation beschreibt alle heute bekannten Hardware-Einheiten und Funktionen. Es ist möglich, dass Einheiten beschrieben sind, die beim Kunden nicht vorhanden sind. Der genaue Lieferumfang ist im jeweiligen Kaufvertrag beschrieben.*

### EG-Konformitätserklärung

Hiermit erklärt VIPA GmbH, dass die Produkte und Systeme mit den grundlegenden Anforderungen und den anderen relevanten Vorschriften übereinstimmen. Die Übereinstimmung ist durch CE-Zeichen gekennzeichnet.

### Informationen zur Konformitätserklärung

Für weitere Informationen zur CE-Kennzeichnung und Konformitätserklärung wenden Sie sich bitte an Ihre Landesvertretung der VIPA GmbH.

### Warenzeichen

VIPA, SLIO, System 100V, System 200V, System 300V, System 300S, System 400V, System 500S und Commander Compact sind eingetragene Warenzeichen der VIPA Gesellschaft für Visualisierung und Prozessautomatisierung mbH.

SPEED7 ist ein eingetragenes Warenzeichen der profichip GmbH.

SIMATIC, STEP, SINEC, TIA Portal, S7-300, S7-400 und S7-1500 sind eingetragene Warenzeichen der Siemens AG.

Microsoft und Windows sind eingetragene Warenzeichen von Microsoft Inc., USA.

Portable Document Format (PDF) und Postscript sind eingetragene Warenzeichen von Adobe Systems, Inc.

Alle anderen erwähnten Firmennamen und Logos sowie Marken- oder Produktnamen sind Warenzeichen oder eingetragene Warenzeichen ihrer jeweiligen Eigentümer.

<b>Dokument-Support</b>	<p>Wenden Sie sich an Ihre Landesvertretung der VIPA GmbH, wenn Sie Fehler anzeigen oder inhaltliche Fragen zu diesem Dokument stellen möchten. Ist eine solche Stelle nicht erreichbar, können Sie VIPA über folgenden Kontakt erreichen:</p> <p>VIPA GmbH, Ohmstraße 4, 91074 Herzogenaurach, Germany Telefax: +49 9132 744-1204 EMail: documentation@vipa.de</p>
<b>Technischer Support</b>	<p>Wenden Sie sich an Ihre Landesvertretung der VIPA GmbH, wenn Sie Probleme mit dem Produkt haben oder Fragen zum Produkt stellen möchten. Ist eine solche Stelle nicht erreichbar, können Sie VIPA über folgenden Kontakt erreichen:</p> <p>VIPA GmbH, Ohmstraße 4, 91074 Herzogenaurach, Germany Telefon: +49 9132 744-1150 (Hotline) EMail: support@vipa.de</p>

## 1.2 Über dieses Handbuch

<b>Zielgruppe</b>	Das Handbuch ist geschrieben für Anwender mit Grundkenntnissen in der Automatisierungstechnik.
<b>Aufbau des Handbuchs</b>	Das Handbuch ist in Kapitel gegliedert. Jedes Kapitel beschreibt eine abgeschlossene Thematik.
<b>Orientierung im Dokument</b>	Als Orientierungshilfe stehen im Handbuch zur Verfügung: <ul style="list-style-type: none"><li>■ Gesamt-Inhaltsverzeichnis am Anfang des Handbuchs</li><li>■ Verweise mit Seitenangabe</li></ul>
<b>Verfügbarkeit</b>	Das Handbuch ist verfügbar in: <ul style="list-style-type: none"><li>■ gedruckter Form auf Papier</li><li>■ in elektronischer Form als PDF-Datei (Adobe Acrobat Reader)</li></ul>
<b>Piktogramme Signalwörter</b>	Besonders wichtige Textteile sind mit folgenden Piktogrammen und Signalworten ausgezeichnet:

**GEFAHR!**

Unmittelbar drohende oder mögliche Gefahr. Personenschäden sind möglich.

**VORSICHT!**

Bei Nichtbefolgen sind Sachschäden möglich.



*Zusätzliche Informationen und nützliche Tipps.*

## 1.3 Sicherheitshinweise

### Bestimmungsgemäße Verwendung

**GEFAHR!**

Durch Missachtung der Spezifikation können die Schutzfunktionen des Systems beeinträchtigt werden!

Das System ist konstruiert und gefertigt für:

- Kommunikation und Prozesskontrolle
- Allgemeine Steuerungs- und Automatisierungsaufgaben
- den industriellen Einsatz
- den Betrieb innerhalb der in den technischen Daten spezifizierten Umgebungsbedingungen
- den Einbau auf einer 35mm Tragschiene in einen Schaltschrank, der Schutz bietet vor Feuer, Umwelteinflüssen und mechanischer Einwirkung

**GEFAHR!**

Das Gerät ist nicht zugelassen für den Einsatz

- in explosionsgefährdeten Umgebungen (EX-Zone)

### Dokumentation

Handbuch zugänglich machen für alle Mitarbeiter in

- Projektierung
- Installation
- Inbetriebnahme
- Betrieb

**VORSICHT!**

**Vor Inbetriebnahme und Betrieb der in diesem Handbuch beschriebenen Komponenten unbedingt beachten:**

- Änderungen am Automatisierungssystem nur im spannungslosen Zustand vornehmen!
- Anschluss und Änderung nur durch ausgebildetes Elektro-Fachpersonal
- Nationale Vorschriften und Richtlinien im jeweiligen Verwenderland beachten und einhalten (Installation, Schutzmaßnahmen, EMV ...)

### Entsorgung

Zur Entsorgung des Geräts nationale Vorschriften beachten!

## 2 Grundlagen und Montage

### 2.1 Sicherheitshinweis für den Benutzer

#### Handhabung elektrostatisch gefährdeter Baugruppen

VIPA-Baugruppen sind mit hochintegrierten Bauelementen in MOS-Technik bestückt. Diese Bauelemente sind hoch empfindlich gegenüber Überspannungen, die z.B. bei elektrostatischer Entladung entstehen. Zur Kennzeichnung dieser gefährdeten Baugruppen wird nachfolgendes Symbol verwendet:



Das Symbol befindet sich auf Baugruppen, Baugruppenträgern oder auf Verpackungen und weist so auf elektrostatisch gefährdete Baugruppen hin. Elektrostatisch gefährdete Baugruppen können durch Energien und Spannungen zerstört werden, die weit unterhalb der Wahrnehmungsgrenze des Menschen liegen. Hantiert eine Person, die nicht elektrisch entladen ist, mit elektrostatisch gefährdeten Baugruppen, können Spannungen auftreten und zur Beschädigung von Bauelementen führen und so die Funktionsweise der Baugruppen beeinträchtigen oder die Baugruppe unbrauchbar machen. Auf diese Weise beschädigte Baugruppen werden in den wenigsten Fällen sofort als fehlerhaft erkannt. Der Fehler kann sich erst nach längerem Betrieb einstellen. Durch statische Entladung beschädigte Bauelemente können bei Temperaturänderungen, Erschütterungen oder Lastwechseln zeitweilige Fehler zeigen. Nur durch konsequente Anwendung von Schutzmaßnahmen und verantwortungsbewusste Beachtung der Handlungsregeln lassen sich Funktionsstörungen und Ausfälle an elektrostatisch gefährdeten Baugruppen wirksam vermeiden.

#### Versenden von Baugruppen

Verwenden Sie für den Versand immer die Originalverpackung.

#### Messen und Ändern von elektrostatisch gefährdeten Baugruppen

Bei Messungen an elektrostatisch gefährdeten Baugruppen sind folgende Dinge zu beachten:

- Potenzialfreie Messgeräte sind kurzzeitig zu entladen.
- Verwendete Messgeräte sind zu erden.

Bei Änderungen an elektrostatisch gefährdeten Baugruppen ist darauf zu achten, dass ein geerdeter Lötkolben verwendet wird.

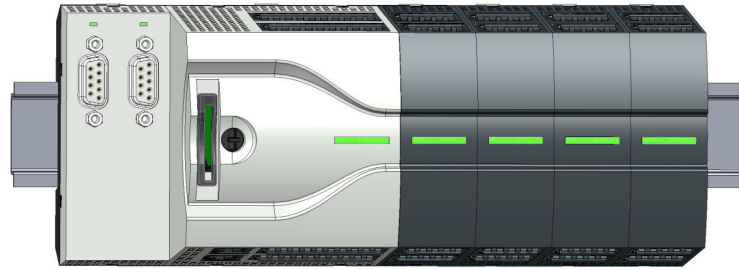


#### **VORSICHT!**

Bei Arbeiten mit und an elektrostatisch gefährdeten Baugruppen ist auf ausreichende Erdung des Menschen und der Arbeitsmittel zu achten.

## 2.2 Systemvorstellung

### Übersicht

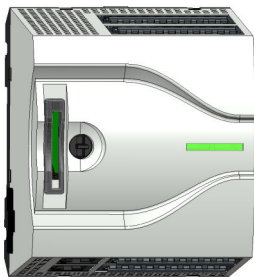


Das System MICRO ist ein modular aufgebautes Automatisierungssystem für die Montage auf einer 35mm Tragschiene. Mittels Peripheriemodule können Sie dieses System an Ihre Automatisierungsaufgaben adaptieren. Zusätzlich besteht die Möglichkeit Ihre CPU um entsprechende Schnittstellen zu erweitern. Der Verdrahtungsaufwand ist gering gehalten, da die DC 24V Elektronikversorgung im Rückwandbus integriert ist und einen Austausch bei stehender Verdrahtung ermöglicht.

### Komponenten

- CPU
- Erweiterungsmodul
- Peripheriemodul

### CPU



Bei der CPU sind CPU-Elektronik, Ein-/Ausgabe-Komponenten und Spannungsversorgung in ein Gehäuse integriert. Zusätzlich können am Rückwandbus bis zu 8 Peripheriemodule aus dem System MICRO angebunden werden. Als Kopfmodul werden über die integrierte Spannungsversorgung sowohl die CPU-Elektronik, die Ein-/Ausgabe-Komponenten als auch die Elektronik der über den Rückwandbus angebunden Peripheriemodule versorgt. Zum Anschluss der Spannungsversorgung, der Ein-/Ausgabe-Komponenten und zur DC 24V Elektronikversorgung der über Rückwandbus angebunden Peripheriemodule besitzt die CPU abnehmbare Steckverbinder. Durch Montage von bis zu 8 Peripheriemodulen am Rückwandbus der CPU werden diese elektrisch verbunden, d.h. sie sind am Rückwandbus eingebunden und an die DC 24V Elektronikversorgung angeschlossen.

### Erweiterungsmodul

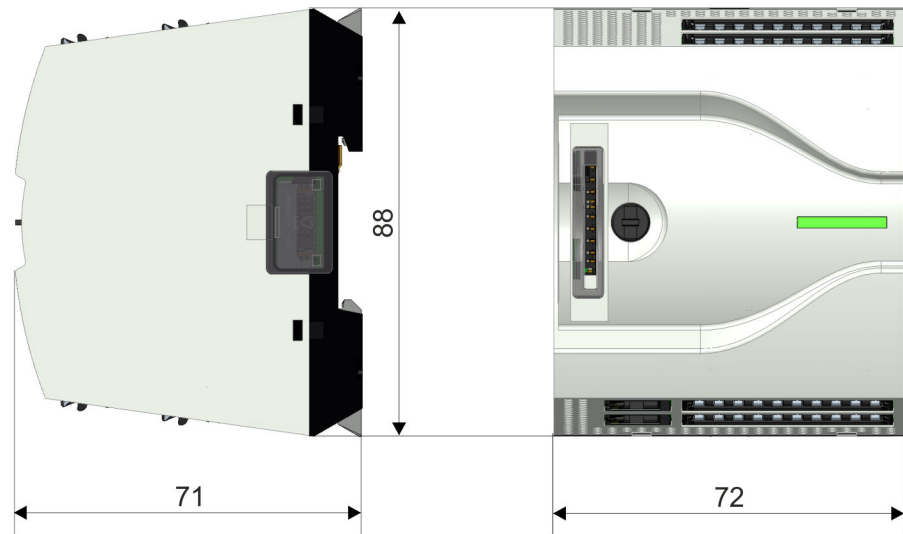


Durch Einsatz von Erweiterungsmodulen können Sie die Schnittstellen der CPU erweitern. Die Anbindung an die CPU erfolgt durch Stecken auf der linken Seite der CPU. Sie können immer nur ein Erweiterungsmodul an die CPU anbinden.

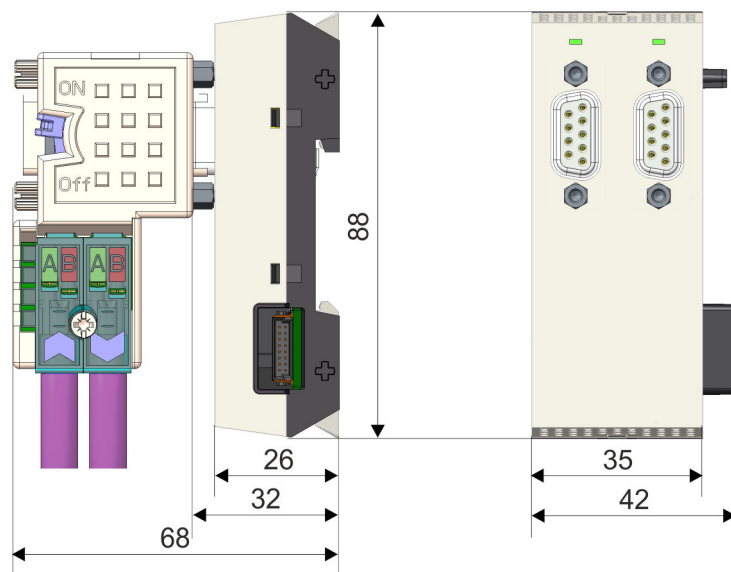


**Peripheriemodul**

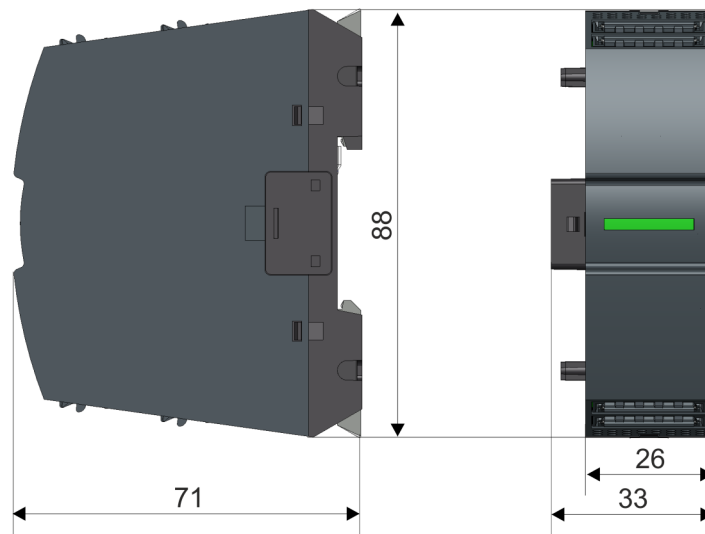
Durch Einsatz von bis zu 8 Peripheriemodulen können Sie die internen E/A-Bereiche erweitern. Die Anbindung an die CPU erfolgt durch Stecken auf der rechten Seite der CPU.

**2.3 Abmessungen****Maße CPU M13C**

Maße in mm

**Maße Erweiterungsmodul  
EM M09**

Maße in mm

**Maße Peripheriemodul**

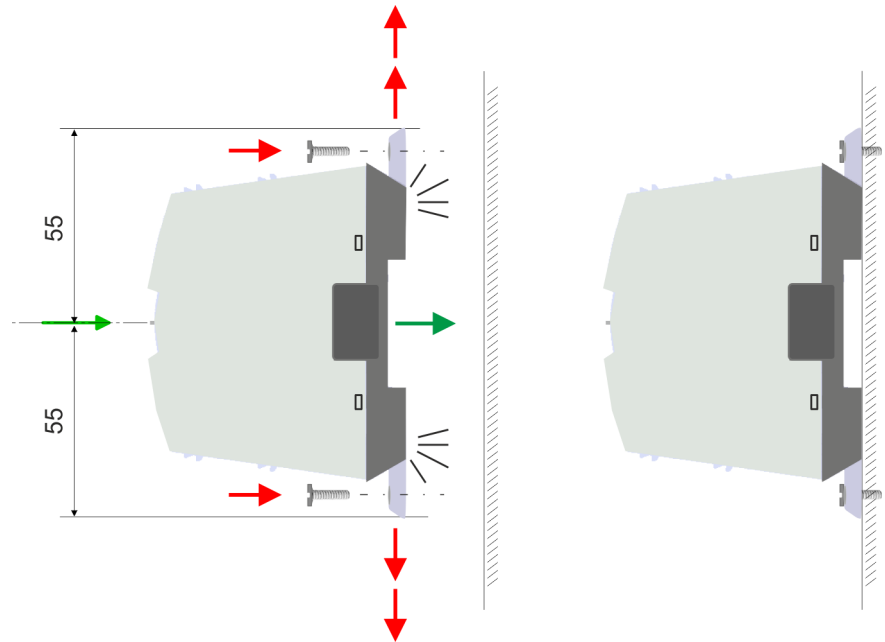
Maße in mm

**2.4 Montage****2.4.1 Montage CPU****2.4.1.1 Montage CPU ohne Tragschiene****VORSICHT!**

Ein Montage ohne Tragschiene ist nur zulässig, wenn Sie ausschließlich die CPU ohne Erweiterungs- und Peripheriemodule verwenden möchten. Ansonsten ist aus EMV-technischen Gründen immer eine Tragschiene zu verwenden.

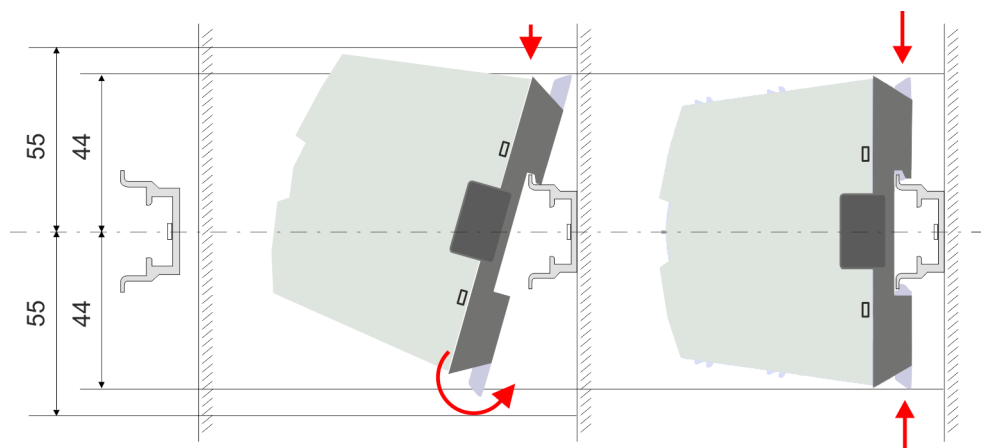
**Vorgehensweise**

Sie haben die Möglichkeit die CPU mittels Schrauben über die Verriegelungshebel an der Rückwand zu verschrauben. Dies erfolgt nach folgender Vorgehensweise:



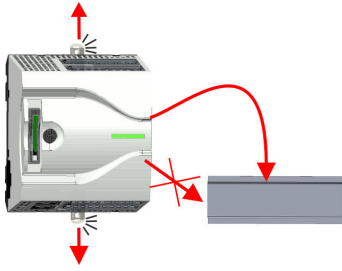
Maße in mm

1. Die CPU besitzt an der Ober- und Unterseite je einen Verriegelungshebel. Ziehen Sie diese Hebel wie in der Abbildung gezeigt soweit nach außen, bis diese 2x hörbar einrasten.
  - ⇒ Hierdurch werden Öffnungen an den Verriegelungshebeln sichtbar.
2. Befestigen Sie über diese Öffnungen Ihre CPU mittels geeigneter Schrauben an Ihrer Rückwand. Berücksichtigen Sie hierbei die Installationsfreiräume für die CPU.
  - ⇒ Die CPU ist jetzt montiert und kann verdrahtet werden.

**2.4.1.2 Montage mit Tragschiene****Vorgehensweise**

Maße in mm

1. Montieren Sie die Tragschiene. Bitte beachten Sie, dass Sie von der Mitte der Tragschiene nach oben und unten einen Montageabstand von mindestens 44mm bzw. 55mm einhalten.

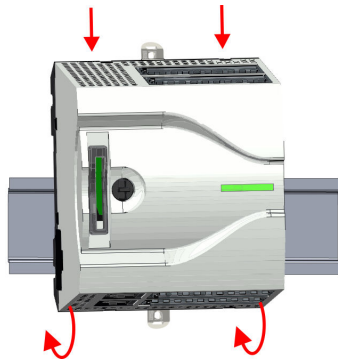


2. Die CPU besitzt an der Ober- und Unterseite einen Verriegelungshebel. Ziehen Sie diese Hebel wie in der Abbildung gezeigt soweit nach außen, bis diese hörbar einrasten.

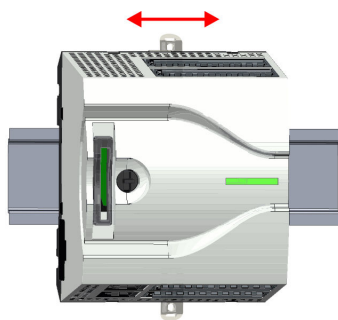


**VORSICHT!**

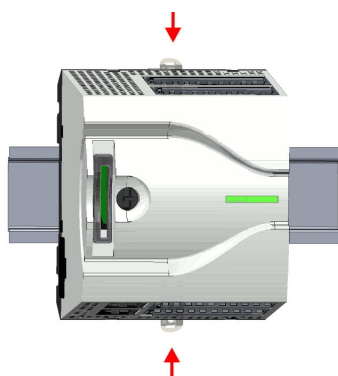
Das seitliche Aufstecken auf die Tragschiene ist nicht zulässig, da ansonsten das Modul beschädigt werden kann.



3. Stecken Sie die CPU von oben auf die Tragschiene und drehen Sie die CPU nach unten, bis diese auf der Tragschiene aufliegt.



4. Verschieben Sie die CPU auf der Tragschiene an die gewünschte Position.



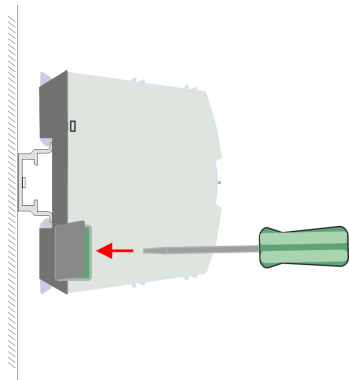
5. Schieben Sie zur Fixierung der CPU auf der Tragschiene die Verriegelungshebel wieder zurück in die Ausgangsposition.  
 ⇒ Die CPU ist jetzt montiert und kann verdrahtet werden.

## 2.4.2 Montage Erweiterungsmodul

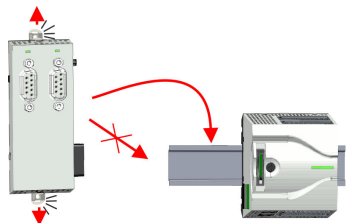
### Vorgehensweise

Sie haben die Möglichkeit durch Stecken eines Erweiterungsmoduls die Schnittstellen der CPU zu erweitern. Hierbei wird das Erweiterungsmodul auf der linken Seite der CPU gesteckt. Die Montage erfolgt nach folgender Vorgehensweise:

1. Entfern Sie auf der linken Seite der CPU die Bus-Abdeckung mit einem Schraubendreher.



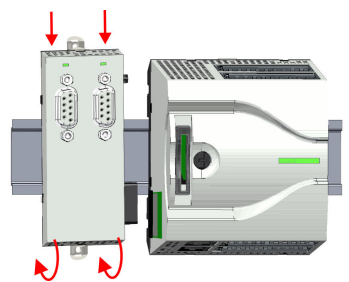
2. Das Erweiterungsmodul besitzt an der Ober- und Unterseite einen Verriegelungshebel. Ziehen Sie diese Hebel wie in der Abbildung gezeigt soweit nach außen, bis diese hörbar einrasten.



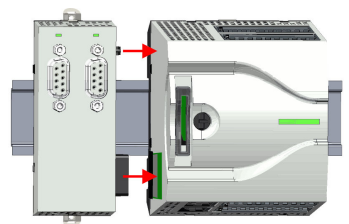
#### VORSICHT!

Das seitliche Aufstecken auf die Tragschiene ist nicht zulässig, da ansonsten das Modul beschädigt werden kann.

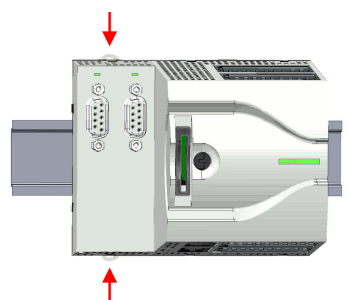
3. Zur Montage stecken Sie das Erweiterungsmodul von oben auf die Tragschiene und drehen Sie das Erweiterungsmodul nach unten, bis dieses auf der Tragschiene aufliegt.



4. Binden Sie das Erweiterungsmodul an die CPU an, indem Sie das Erweiterungsmodul auf der Tragschiene nach rechts schieben, bis der Schnittstellen-Anschluss in der CPU leicht einrastet.



5. Schieben Sie zur Fixierung des Erweiterungsmoduls auf der Tragschiene die Verriegelungshebel wieder zurück in die Ausgangsposition.

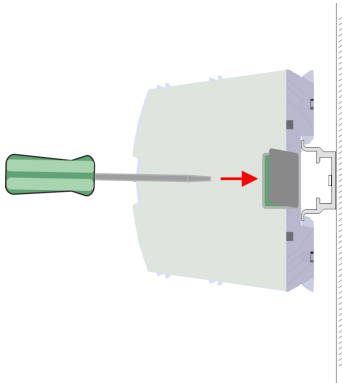


### 2.4.3 Montage Peripheriemodul

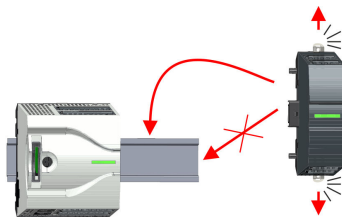
#### Vorgehensweise

Sie haben die Möglichkeit durch Stecken von bis zu 8 Peripheriemodulen den Peripheriebereich der CPU zu erweitern. Hierbei werden die Peripheriemodule auf der rechten Seite der CPU gesteckt. Die Montage erfolgt nach folgender Vorgehensweise:

1. Entfernen Sie auf der rechten Seite der CPU die Bus-Abdeckung mit einem Schraubendreher.



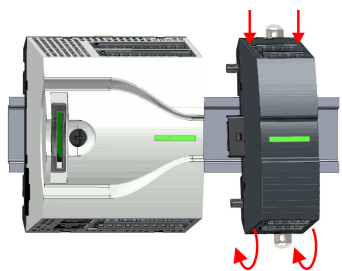
2. Das Peripheriemodul besitzt an der Ober- und Unterseite einen Verriegelungshebel. Ziehen Sie diese Hebel wie in der Abbildung gezeigt soweit nach außen, bis diese hörbar einrasten.



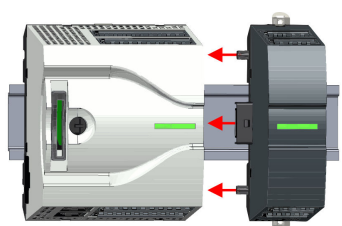
#### VORSICHT!

Das seitliche Aufstecken auf die Tragschiene ist nicht zulässig, da ansonsten das Modul beschädigt werden kann.

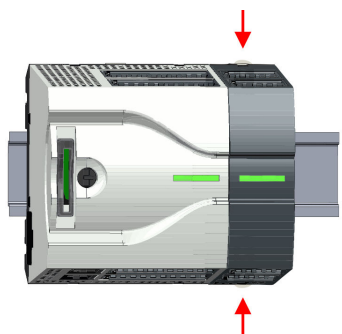
3. Zur Montage stecken Sie das Peripheriemodul von oben auf die Tragschiene und drehen Sie das Peripheriemodul nach unten, bis dieses auf der Tragschiene aufliegt.



4. Binden Sie das Peripheriemodul an die CPU an, indem Sie das Peripheriemodul auf der Tragschiene nach links schieben, bis der Schnittstellen-Anschluss in der CPU leicht einrastet.



5. Schieben Sie zur Fixierung des Peripheriemoduls auf der Tragschiene die Verriegelungshebel wieder zurück in die Ausgangsposition.



6. Verfahren Sie auf diese Weise mit weiteren Peripheriemodulen.

## 2.5 Verdrahtung



### VORSICHT!

#### Temperatur externer Kabel beachten!

Aufgrund der Wärmeableitung des Systems kann die Temperatur externer Kabel ansteigen. Aus diesem Grund muss die Spezifikation der Temperatur für die Verkabelung 5°C über der Umgebungstemperatur gewählt werden!



### VORSICHT!

#### Isolierbereiche sind zu trennen!

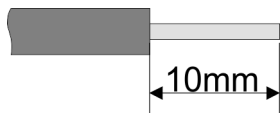
Das System ist spezifiziert für SELV/PELV-Umgebung. Geräte, welche an das System angeschlossen werden, müssen für SELV/PELV-Umgebung spezifiziert sein. Die Verkabelung von Geräten, welche der SELV/PELV-Umgebung nicht entsprechen, sind getrennt von der SELV/PELV-Umgebung zu verlegen!

### 2.5.1 Verdrahtung CPU

#### CPU-Steckverbinder

Für die Verdrahtung besitzt die CPU abnehmbare Steckverbinder. Bei der Verdrahtung der Steckverbinder kommt eine "push-in"-Federklemmtechnik zum Einsatz. Diese ermöglicht einen werkzeuglosen und schnellen Anschluss Ihrer Signal- und Versorgungsleitungen. Das Abklemmen erfolgt mittels eines Schraubendrehers.

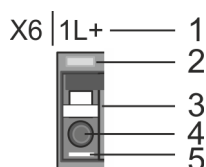
#### Daten



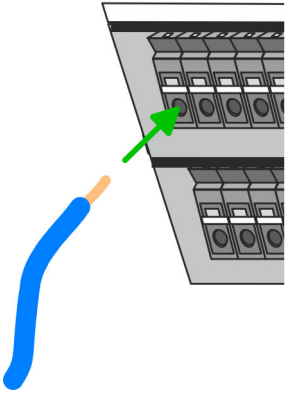
$U_{max}$	30V DC
$I_{max}$	10A
Querschnitt	0,2 ... 1,5mm <sup>2</sup> (AWG 24 ... 16)
Abisolierlänge	10mm

Verwenden Sie für die Verdrahtung starre Drähte bzw. setzen Sie Aderendhülsen ein. Bei Einsatz von Litzen müssen Sie während des Verdrahtens mit einem Schraubendreher die Entriegelung des Kontakts betätigen.

#### Verdrahtung Vorgehensweise

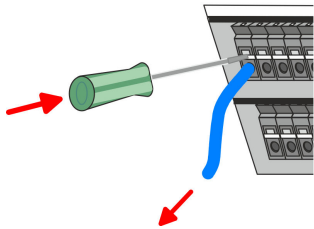


- 1 Beschriftung am Gehäuse
- 2 Status-LED
- 3 Entriegelung
- 4 Anschlussöffnung für Draht
- 5 Pin 1 ist mit einem weißen Strich auf dem Steckverbinder gekennzeichnet

**Draht stecken**

Die Verdrahtung erfolgt werkzeuglos.

- ➔ Ermitteln Sie gemäß der Gehäusebeschriftung die Anschlussposition und führen Sie durch die runde Anschlussöffnung des entsprechenden Kontakts Ihren vorbereiteten Draht bis zum Anschlag ein, so dass dieser fixiert wird.
- ⇒ Durch das Einschieben öffnet die Kontaktfeder und sorgt somit für die erforderliche Anpresskraft.

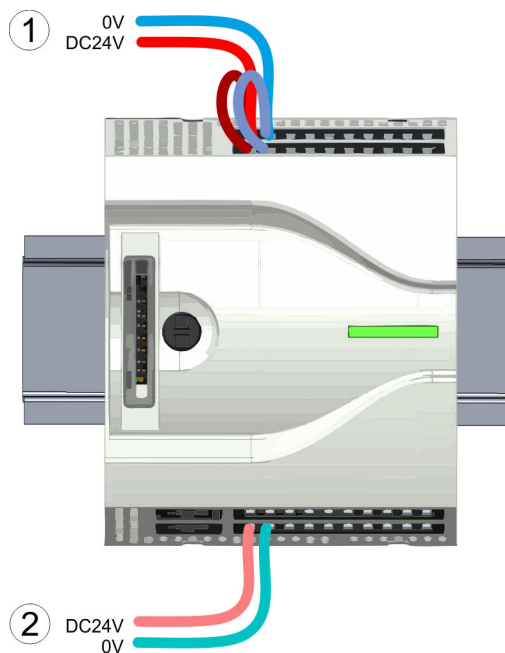
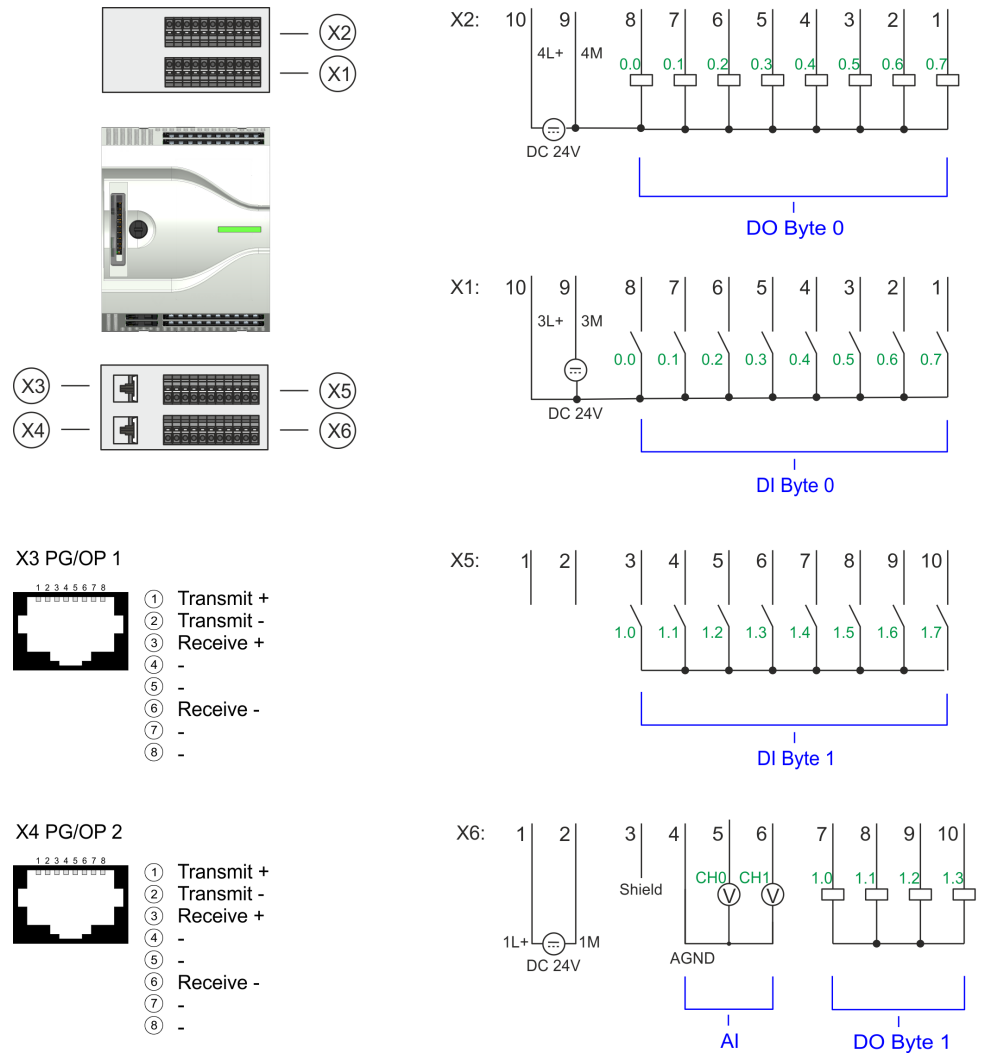
**Draht entfernen**

Das Entfernen eines Drahtes erfolgt mittels eines Schraubendrehers mit 2,5mm Klingenbreite.

- 1.** ➔ Drücken Sie mit dem Schraubendreher senkrecht auf die Entriegelung.
  - ⇒ Die Kontaktfeder gibt den Draht frei.
- 2.** ➔ Ziehen sie den Draht aus der runden Öffnung heraus.



Standard-Verdrahtung



- (1) X2: 4L+: DC 24V Leistungsversorgung für integrierte Ausgänge  
X1: 3L+: DC 24V Leistungsversorgung für integrierte Eingänge
- (2) X6: 1L+: DC 24V für Elektronikversorgung CPU



Die Elektronikversorgung ist intern gegen zu hohe Spannung durch eine Sicherung geschützt. Die Sicherung befindet sich innerhalb der CPU und kann vom Anwender nicht getauscht werden.

## Absicherung

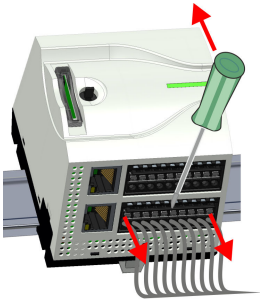


### VORSICHT!

- Die Leistungsversorgung der internen DOs ist extern mit einer 8A-Sicherung (flink) bzw. einem Leitungsschutzschalter 8A Charakteristik Z abzusichern.

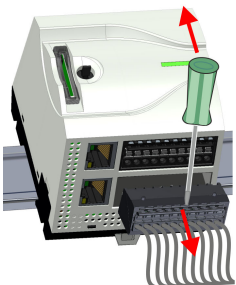
## Steckverbinder entfernen

Mittels eines Schraubendrehers haben Sie die Möglichkeit z.B. für einen Modulwechsel bei stehender Verdrahtung die Steckverbinder zu entfernen. Hierzu besitzt jeder Steckverbinder an der Oberseite Vertiefungen für die Entriegelung. Die Entriegelung erfolgt nach folgender Vorgehensweise:



### 1. Steckverbinder entfernen:

Führen Sie Ihren Schraubendreher von oben in eine der Vertiefungen.



### 2. Drücken Sie den Schraubendreher nach hinten:

⇒ Der Steckverbinder wird entriegelt und kann abgezogen werden.



### VORSICHT!

Durch Falschbedienung wie z.B. Drücken des Schraubendrehers nach unten kann die Entriegelung beschädigt werden!

### 3. Steckverbinder stecken:

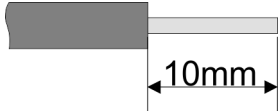
Gesteckt wird der Steckverbinder, indem Sie diesen direkt stecken und in die Verriegelung einrasten.

## 2.5.2 Verdrahtung Peripheriemodul

### Peripheriemodul-Steckverbinder

Für die Verdrahtung besitzen die Peripheriemodule abnehmbare Steckverbinder. Bei der Verdrahtung der Steckverbinder kommt eine "push-in"-Federklemmtechnik zum Einsatz. Diese ermöglicht einen werkzeuglosen und schnellen Anschluss Ihrer Signal- und Versorgungsleitungen. Das Abklemmen erfolgt mittels eines Schraubendrehers.

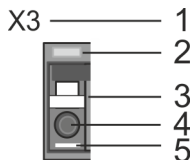
### Daten



$U_{\max}$	240V AC / 30V DC
$I_{\max}$	10A
Querschnitt	0,2 ... 1,5mm <sup>2</sup> (AWG 24 ... 16)
Abisolierlänge	10mm

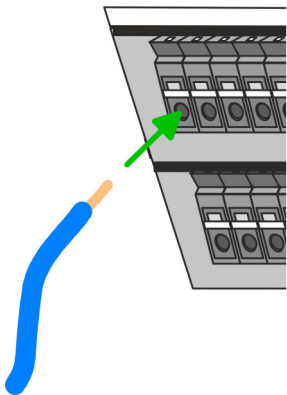
Verwenden Sie für die Verdrahtung starre Drähte bzw. setzen Sie Aderendhülsen ein. Bei Einsatz von Litzen müssen Sie während des Verdrahtens mit einem Schraubendreher die Entriegelung des Kontakts betätigen.

### Verdrahtung Vorgehensweise



- 1 Beschriftung am Gehäuse
- 2 Status-LED
- 3 Entriegelung
- 4 Anschlussöffnung für Draht
- 5 Pin 1 ist mit einem weißen Strich auf dem Steckverbinder gekennzeichnet

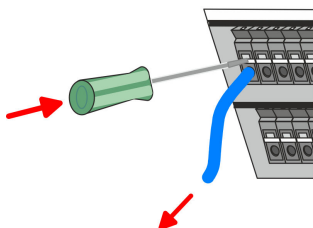
### Draht stecken



Die Verdrahtung erfolgt werkzeuglos.

- Ermitteln Sie gemäß der Gehäusebeschriftung die Anschlussposition und führen Sie durch die runde Anschlussöffnung des entsprechenden Kontakts Ihren vorbereiteten Draht bis zum Anschlag ein, so dass dieser fixiert wird.
  - ⇒ Durch das Einschieben öffnet die Kontaktfeder und sorgt somit für die erforderliche Anpresskraft.

### Draht entfernen



Das Entfernen eines Drahtes erfolgt mittels eines Schraubendrehers mit 2,5mm Klingbreite.

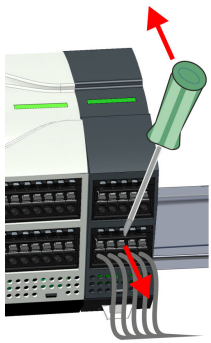
1. → Drücken Sie mit dem Schraubendreher senkrecht auf die Entriegelung.
  - ⇒ Die Kontaktfeder gibt den Draht frei.
2. → Ziehen sie den Draht aus der runden Öffnung heraus.

**Absicherung****VORSICHT!**

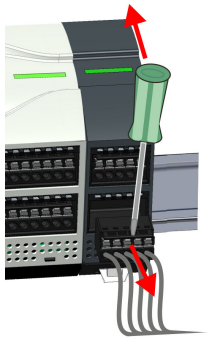
- Die Leistungsversorgung des Ausgabemoduls DO16 ist extern mit einer 10A-Sicherung (flick) bzw. einem Leitungsschutzschalter 10A Charakteristik Z abzusichern.
- Die Leistungsversorgung des Ausgabeteils des DIO8 ist extern mit einer 5A-Sicherung (flick) bzw. einem Leitungsschutzschalter 5A Charakteristik Z abzusichern.

**Steckverbinder entfernen**

Mittels eines Schraubendrehers haben Sie die Möglichkeit z.B. für den Modultausch bei stehender Verdrahtung die Steckverbinder zu entfernen. Hierzu besitzt jeder Steckverbinder an der Oberseite Vertiefungen für die Entriegelung. Die Entriegelung erfolgt nach folgender Vorgehensweise:

**1.** Steckverbinder entfernen:

Führen Sie Ihren Schraubendreher von oben in eine der Vertiefungen.

**2.** Drücken Sie den Schraubendreher nach hinten:

⇒ Der Steckverbinder wird entriegelt und kann abgezogen werden.

**VORSICHT!**

Durch Falschbedienung wie z.B. Drücken des Schraubendrehers nach unten kann die Entriegelung beschädigt werden!

**3.** Steckverbinder stecken:

Gesteckt wird der Steckverbinder, indem Sie diesen direkt stecken und in die Verriegelung einrasten.

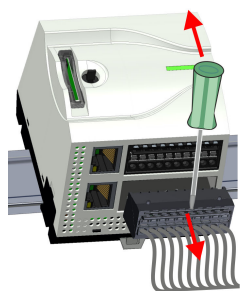
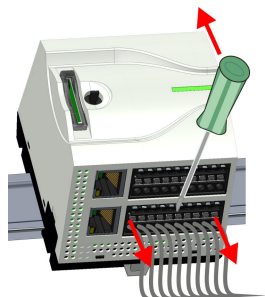
## 2.6 Demontage

### 2.6.1 Demontage CPU

#### Steckverbinder entfernen

Mittels eines Schraubendrehers haben Sie die Möglichkeit z.B. für einen Modultausch bei stehender Verdrahtung die Steckverbinder zu entfernen. Hierzu besitzt jeder Steckverbinder an der Oberseite Vertiefungen für die Entriegelung. Die Entriegelung erfolgt nach folgender Vorgehensweise:

1. ➤ Machen Sie Ihr System stromlos.
2. ➤ Steckverbinder entfernen:  
Führen Sie Ihren Schraubendreher von oben in eine der Vertiefungen.



3. ➤ Drücken Sie den Schraubendreher nach hinten:  
⇒ Der Steckverbinder wird entriegelt und kann abgezogen werden.



#### VORSICHT!

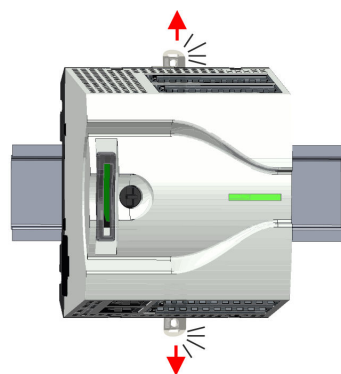
Durch Falschbedienung wie z.B. Drücken des Schraubendrehers nach unten kann die Steckerleiste beschädigt werden!

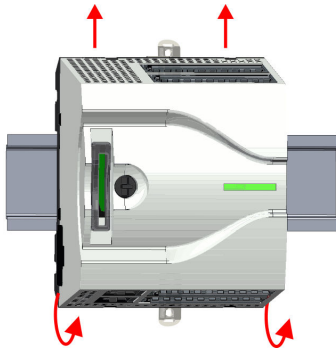
4. ➤ Entfernen Sie auf diese Weise an der CPU alle belegten Stecker.

#### CPU ersetzen (standalone)

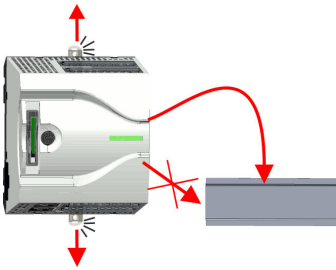
Sind weitere Module an die CPU angebunden ☞ *"Optional: CPU in einem System ersetzen" Seite 23*. Sofern keine weiteren Module an die CPU angebunden sind, erfolgt der Austausch der CPU nach folgender Vorgehensweise:

1. ➤ Ziehen Sie mittels eines Schraubendrehers die Entriegelungshebel der CPU soweit nach außen, bis diese hörbar einrasten.





2. ➔ Nehmen Sie die CPU mit einer Drehung nach oben von der Tragschiene ab.

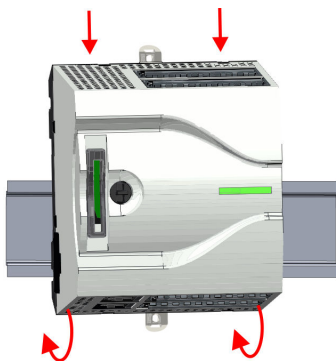


3. ➔ Ziehen Sie die Entriegelungshebel der CPU soweit nach außen, bis diese hörbar einrasten.

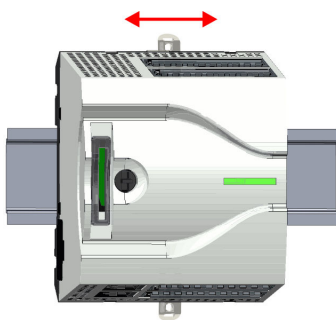


**VORSICHT!**

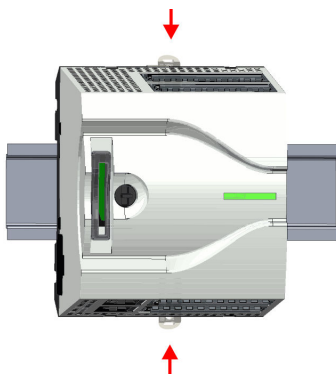
Das seitliche Aufstecken auf die Tragschiene ist nicht zulässig, da ansonsten das Modul beschädigt werden kann!



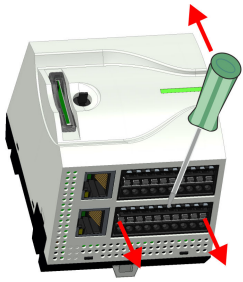
4. ➔ Stecken Sie die CPU von oben auf die Tragschiene und drehen Sie die CPU nach unten, bis diese auf der Tragschiene aufliegt.



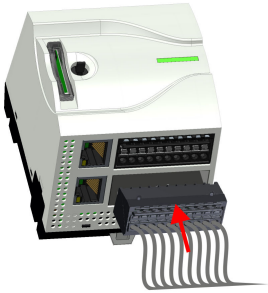
5. ➔ Verschieben Sie die CPU auf der Tragschiene an die gewünschte Position.



6. ➔ Schieben Sie zur Fixierung der CPU auf der Tragschiene die Verriegelungshebel wieder zurück in die Ausgangsposition.



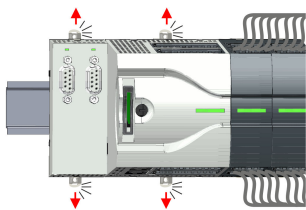
7. ➔ Entfernen Sie die überflüssigen Steckverbinder an der CPU.



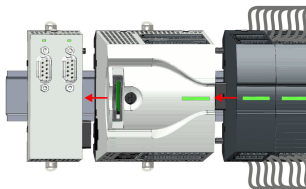
8. ➔ Stecken Sie wieder die verdrahteten Steckverbinder.  
 ⇒ Jetzt können Sie Ihr System wieder in Betrieb nehmen.

**Optional: CPU in einem System ersetzen**

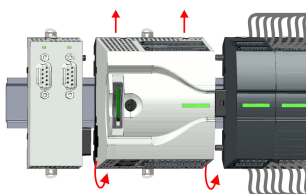
Nachfolgend wird gezeigt, wie sie die CPU in einem System ersetzen:



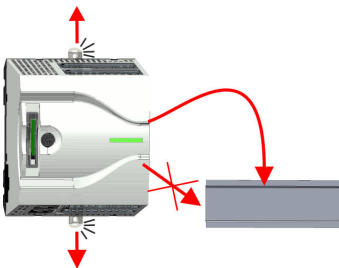
1. ➔ Sofern ein Erweiterungsmodul an die CPU angebunden ist, müssen Sie dieses von der CPU abziehen. Ziehen Sie hierzu mittels eines Schraubendrehers die Entriegelungshebel von Erweiterungsmodul und CPU soweit nach außen, bis diese hörbar einrasten.



2. ➔ Ziehen Sie alle an die CPU angebotenen Module ab, indem Sie die CPU zusammen mit dem Erweiterungsmodul auf der Tragschiene entsprechend verschieben.



3. ➔ Nehmen Sie die CPU mit einer Drehung nach oben von der Tragschiene ab.

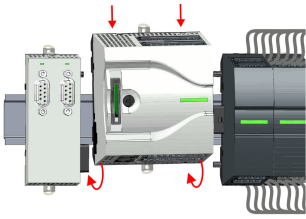


4. ➔ Ziehen Sie die Entriegelungshebel der CPU soweit nach außen, bis diese hörbar einrasten.

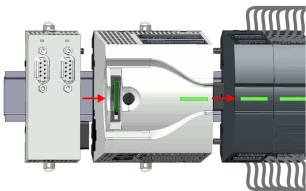


**VORSICHT!**

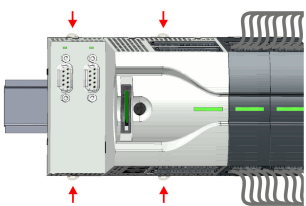
Das seitliche Aufstecken auf die Tragschiene ist nicht zulässig, da ansonsten das Modul beschädigt werden kann!



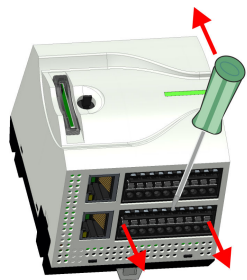
- 5.** ➤ Zur Montage der CPU ziehen Sie die Verriegelungshebel so weit nach außen, bis diese hörbar einrasten. Stecken Sie die CPU von oben auf die Tragschiene und drehen Sie die CPU nach unten, bis diese auf der Tragschiene aufliegt.



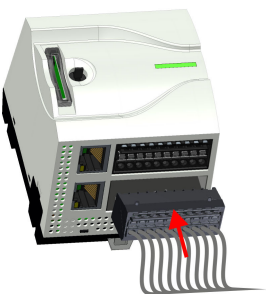
- 6.** ➤ Binden Sie Ihre Module wieder an, indem Sie die CPU zusammen mit dem Erweiterungsmodul auf der Tragschiene entsprechend verschieben.



- 7.** ➤ Schieben Sie zur Fixierung von CPU und Erweiterungsmodul auf der Tragschiene die Verriegelungshebel wieder zurück in die Ausgangsposition.



- 8.** ➤ Entfernen Sie die überflüssigen Steckverbinder an der CPU.

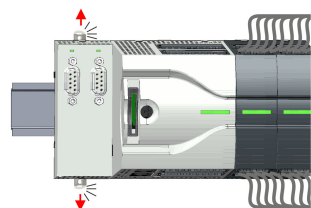


- 9.** ➤ Stecken Sie wieder die verdrahteten Steckverbinder.  
 ⇨ Jetzt können Sie Ihr System wieder in Betrieb nehmen.

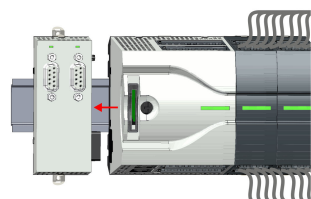


## 2.6.2 Demontage Erweiterungsmodul

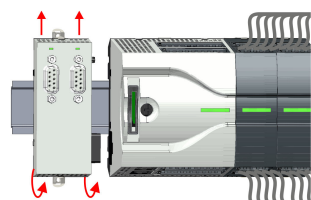
### Vorgehensweise



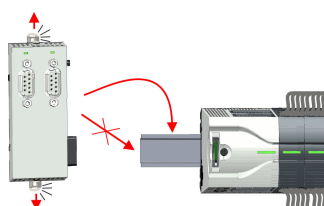
1. ➤ Machen Sie Ihr System stromlos.
2. ➤ Entfernen Sie die entsprechenden Busstecker.
3. ➤ Ziehen Sie mittels eines Schraubendrehers die Entriegelungshebel des Erweiterungsmoduls soweit nach außen, bis diese hörbar einrasten.



4. ➤ Ziehen Sie das Erweiterungsmodul durch Verschieben auf der Tragschiene von der CPU ab.



5. ➤ Nehmen Sie das Erweiterungsmodul mit einer Drehung nach oben von der Tragschiene ab.

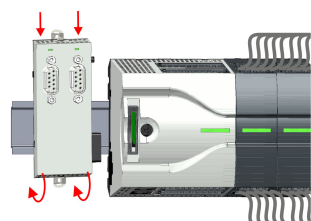


6. ➤ Ziehen Sie die Entriegelungshebel des Erweiterungsmoduls soweit nach außen, bis diese hörbar einrasten.

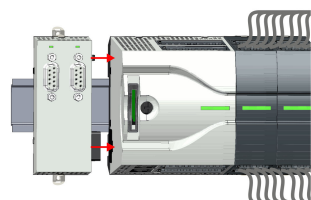


#### VORSICHT!

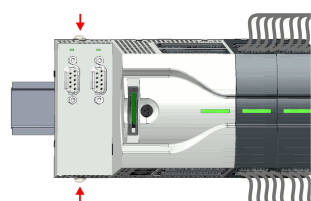
Das seitliche Aufstecken auf die Tragschiene ist nicht zulässig, da ansonsten das Modul beschädigt werden kann!



7. ➤ Zur Montage stecken Sie das Erweiterungsmodul von oben auf die Tragschiene und drehen Sie das Erweiterungsmodul nach unten, bis dieses auf der Tragschiene aufliegt.



8. ➤ Binden Sie das Erweiterungsmodul wieder an die CPU an, indem Sie das Erweiterungsmodul auf der Tragschiene nach rechts schieben, bis der Schnittstellen-Anschluss in der CPU leicht einrastet.



9. ➤ Schieben Sie die Verriegelungshebel wieder zurück in die Ausgangsposition.
10. ➤ Stecken Sie die entsprechenden Busstecker.
  - ⇒ Jetzt können Sie Ihr System wieder in Betrieb nehmen.

### 2.6.3 Demontage Peripheriemodul

#### Steckverbinder entfernen

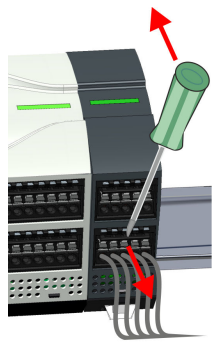
Mittels eines Schraubendrehers haben Sie die Möglichkeit z.B. für einen Modultausch bei stehender Verdrahtung die Steckverbinder zu entfernen. Hierzu besitzt jeder Steckverbinder an der Oberseite Vertiefungen für die Entriegelung. Die Entriegelung erfolgt nach folgender Vorgehensweise:

1. ➤ Machen Sie Ihr System stromlos.



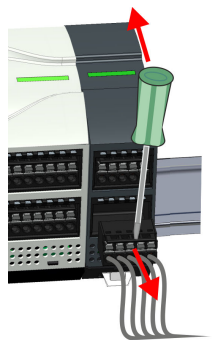
**VORSICHT!**

Achten Sie insbesondere beim Relais-Modul auf die Spannungsfreiheit der Arbeitskontakte!



2. ➤ Steckverbinder entfernen:

Führen Sie Ihren Schraubendreher von oben in eine der Vertiefungen.



3. ➤ Drücken Sie den Schraubendreher nach hinten:

⇒ Der Steckverbinder wird entriegelt und kann abgezogen werden.

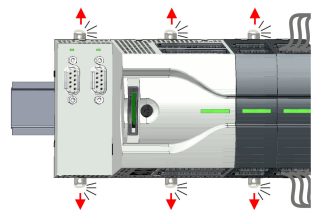


**VORSICHT!**

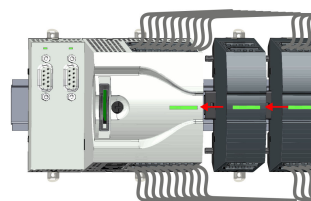
Durch Falschbedienung wie z.B. Drücken des Schraubendrehers nach unten kann die Steckerleiste beschädigt werden!

4. ➤ Entfernen Sie auf diese Weise alle belegten Stecker am Peripheriemodul.

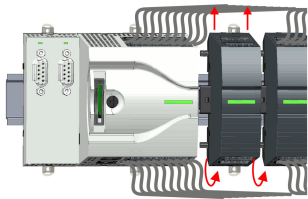
#### Peripheriemodul ersetzen



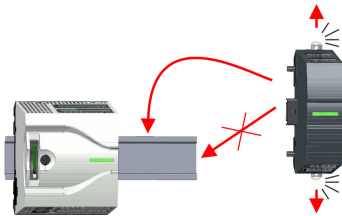
1. ➤ Entfernen Sie die Module, welche an das zu tauschende Modul angebunden sind, indem Sie deren Entriegelungshebel soweit nach außen ziehen, bis diese hörbar einrasten ...



2. ➤ ... und verschieben Sie die Module entsprechend.



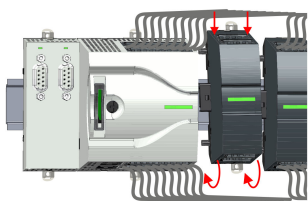
3. ➔ Nehmen Sie das Peripheriemodul mit einer Drehung nach oben von der Tragschiene ab.



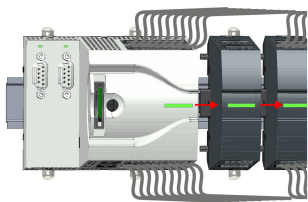
4. ➔ Ziehen Sie die Entriegelungshebel des Peripheriemoduls soweit nach außen, bis diese hörbar einrasten.

**VORSICHT!**

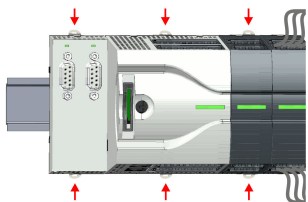
Das seitliche Aufstecken auf die Tragschiene ist nicht zulässig, da ansonsten das Modul beschädigt werden kann!



5. ➔ Stecken Sie das Peripheriemodul von oben auf die Tragschiene und drehen Sie das Peripheriemodul nach unten, bis dieses auf der Tragschiene aufliegt.



6. ➔ Verbinden Sie alle Module wieder, indem Sie diese auf der Tragschiene entsprechend wieder zusammenschieben.



7. ➔ Schieben Sie die Verriegelungshebel wieder zurück in die Ausgangsposition.



8. ➔ Entfernen Sie die überflüssigen Steckverbinder.

Demontage > Demontage Peripheriemodul



- 9.** → Stecken Sie wieder die verdrahteten Steckverbinder.  
⇒ Jetzt können Sie Ihr System wieder in Betrieb nehmen.

## 2.7 Aufbaurichtlinien

### Allgemeines

Die Aufbaurichtlinien enthalten Informationen über den störsicheren Aufbau eines SPS-Systems. Es werden die Wege beschrieben, wie Störungen in Ihre Steuerung gelangen können, wie die elektromagnetische Verträglichkeit (EMV) sicher gestellt werden kann und wie bei der Schirmung vorzugehen ist.

### Was bedeutet EMV?

Unter Elektromagnetischer Verträglichkeit (EMV) versteht man die Fähigkeit eines elektrischen Gerätes, in einer vorgegebenen elektromagnetischen Umgebung fehlerfrei zu funktionieren, ohne vom Umfeld beeinflusst zu werden bzw. das Umfeld in unzulässiger Weise zu beeinflussen.

Die Komponenten von VIPA sind für den Einsatz in Industrieumgebungen entwickelt und erfüllen hohe Anforderungen an die EMV. Trotzdem sollten Sie vor der Installation der Komponenten eine EMV-Planung durchführen und mögliche Störquellen in die Betrachtung einbeziehen.

### Mögliche Störeinträge

Elektromagnetische Störungen können sich auf unterschiedlichen Pfaden in Ihre Steuerung einkoppeln:

- Elektromagnetische Felder (HF-Einkopplung)
- Magnetische Felder mit energietechnischer Frequenz
- Bus-System
- Stromversorgung
- Schutzleiter

Je nach Ausbreitungsmedium (leitungsgebunden oder -ungebunden) und Entfernung zur Störquelle gelangen Störungen über unterschiedliche Kopplungsmechanismen in Ihre Steuerung.

Man unterscheidet:

- galvanische Kopplung
- kapazitive Kopplung
- induktive Kopplung
- Strahlungskopplung

### Grundregeln zur Sicherstellung der EMV

Häufig genügt zur Sicherstellung der EMV das Einhalten einiger elementarer Regeln. Beachten Sie beim Aufbau der Steuerung deshalb die folgenden Grundregeln.

- Achten Sie bei der Montage Ihrer Komponenten auf eine gut ausgeführte flächenhafte Massung der inaktiven Metallteile.
  - Stellen Sie eine zentrale Verbindung zwischen der Masse und dem Erde/Schutzleitersystem her.
  - Verbinden Sie alle inaktiven Metallteile großflächig und impedanzarm.
  - Verwenden Sie nach Möglichkeit keine Aluminiumteile. Aluminium oxidiert leicht und ist für die Massung deshalb weniger gut geeignet.
- Achten Sie bei der Verdrahtung auf eine ordnungsgemäße Leitungsführung.
  - Teilen Sie die Verkabelung in Leitungsgruppen ein. (Starkstrom, Stromversorgungs-, Signal- und Datenleitungen).
  - Verlegen Sie Starkstromleitungen und Signal- bzw. Datenleitungen immer in getrennten Kanälen oder Bündeln.
  - Führen Sie Signal- und Datenleitungen möglichst eng an Masseflächen (z.B. Tragholme, Metallschienen, Schrankbleche).

- Achten Sie auf die einwandfreie Befestigung der Leitungsschirme.
  - Datenleitungen sind geschirmt zu verlegen.
  - Analogleitungen sind geschirmt zu verlegen. Bei der Übertragung von Signalen mit kleinen Amplituden kann das einseitige Auflegen des Schirms vorteilhaft sein.
  - Legen Sie die Leitungsschirme direkt nach dem Schrankeintritt großflächig auf eine Schirm-/Schutzleiterschiene auf, und befestigen Sie die Schirme mit Kabelschellen.
  - Achten Sie darauf, dass die Schirm-/Schutzleiterschiene impedanzarm mit dem Schrank verbunden ist.
  - Verwenden Sie für geschirmte Datenleitungen metallische oder metallisierte Steckergehäuse.
- Setzen Sie in besonderen Anwendungsfällen spezielle EMV-Maßnahmen ein.
  - Erwägen Sie bei Induktivitäten den Einsatz von Löschiern.
  - Beachten Sie, dass bei Einsatz von Leuchtstofflampen sich diese negativ auf Signalleitungen auswirken können.
- Schaffen Sie ein einheitliches Bezugspotenzial und erden Sie nach Möglichkeit alle elektrischen Betriebsmittel.
  - Achten Sie auf den gezielten Einsatz der Erdungsmaßnahmen. Das Erden der Steuerung dient als Schutz- und Funktionsmaßnahme.
  - Verbinden Sie Anlagenteile und Schränke mit Ihrer SPS sternförmig mit dem Erde/Schutzleitersystem. Sie vermeiden so die Bildung von Erdschleifen.
  - Verlegen Sie bei Potenzialdifferenzen zwischen Anlagenteilen und Schränken ausreichend dimensionierte Potenzialausgleichsleitungen.

## Schirmung von Leitungen

Elektrische, magnetische oder elektromagnetische Störfelder werden durch eine Schirmung geschwächt; man spricht hier von einer Dämpfung. Über die mit dem Gehäuse leitend verbundene Schirmschiene werden Störströme auf Kabelschirme zur Erde hin abgeleitet. Hierbei ist darauf zu achten, dass die Verbindung zum Schutzleiter impedanzarm ist, da sonst die Störströme selbst zur Störquelle werden.

Bei der Schirmung von Leitungen ist folgendes zu beachten:

- Verwenden Sie möglichst nur Leitungen mit Schirmgeflecht.
- Die Deckungsdichte des Schirmes sollte mehr als 80% betragen.
- In der Regel sollten Sie die Schirme von Leitungen immer beidseitig auflegen. Nur durch den beidseitigen Anschluss der Schirme erreichen Sie eine gute Störunterdrückung im höheren Frequenzbereich. Nur im Ausnahmefall kann der Schirm auch einseitig aufgelegt werden. Dann erreichen Sie jedoch nur eine Dämpfung der niedrigen Frequenzen. Eine einseitige Schirmanbindung kann günstiger sein, wenn:
  - die Verlegung einer Potenzialausgleichsleitung nicht durchgeführt werden kann.
  - Analogsignale (einige mV bzw.  $\mu\text{A}$ ) übertragen werden.
  - Folienschirme (statische Schirme) verwendet werden.
- Benutzen Sie bei Datenleitungen für serielle Kopplungen immer metallische oder metallisierte Stecker. Befestigen Sie den Schirm der Datenleitung am Steckergehäuse. Schirm nicht auf den PIN 1 der Steckerleiste auflegen!
- Bei stationärem Betrieb ist es empfehlenswert, das geschirmte Kabel unterbrechungsfrei abzuisolieren und auf die Schirm-/Schutzleiterschiene aufzulegen.
- Benutzen Sie zur Befestigung der Schirmgeflechte Kabelschellen aus Metall. Die Schellen müssen den Schirm großflächig umschließen und guten Kontakt ausüben.
- Legen Sie den Schirm direkt nach Eintritt der Leitung in den Schrank auf eine Schirmschiene auf. Führen Sie den Schirm bis zu Ihrer SPS weiter, legen Sie ihn dort jedoch nicht erneut auf!

**VORSICHT!****Bitte bei der Montage beachten!**

Bei Potenzialdifferenzen zwischen den Erdungspunkten kann über den beidseitig angeschlossenen Schirm ein Ausgleichsstrom fließen.

Abhilfe: Potenzialausgleichsleitung.

## 2.8 Allgemeine Daten

### Konformität und Approbation

Konformität		
CE	2014/35/EU	Niederspannungsrichtlinie
	2014/30/EU	EMV-Richtlinie
Approbation		
UL	-	Siehe Technische Daten
Sonstiges		
RoHS	2011/65/EU	Richtlinie zur Beschränkung der Verwendung bestimmter gefährlicher Stoffe in Elektro- und Elektronikgeräten

### Personenschutz und Geräteschutz

Schutzart	-	IP20
Potenzialtrennung		
Zum Feldbus	-	Galvanisch entkoppelt
Zur Prozessebene	-	Galvanisch entkoppelt
Isolationsfestigkeit	-	-
Isolationsspannung gegen Bezugserde		
Eingänge / Ausgänge	-	AC / DC 50V, bei Prüfspannung AC 500V
Schutzmaßnahmen	-	gegen Kurzschluss

### Umgebungsbedingungen gemäß EN 61131-2

Klimatisch		
Lagerung /Transport	EN 60068-2-14	-25...+70°C
Betrieb		
Horizontaler Einbau hängend	EN 61131-2	0...+60°C
Horizontaler Einbau liegend	EN 61131-2	0...+60°C
Vertikaler Einbau	EN 61131-2	0...+60°C
Luftfeuchtigkeit	EN 60068-2-30	RH1 (ohne Betauung, relative Feuchte 10 ... 95%)
Verschmutzung	EN 61131-2	Verschmutzungsgrad 2

Allgemeine Daten

**Umgebungsbedingungen gemäß EN 61131-2**

Aufstellhöhe max.	-	2000m
Mechanisch		
Schwingung	EN 60068-2-6	1g, 9Hz ... 150Hz
Schock	EN 60068-2-27	15g, 11ms

**Montagebedingungen**

Einbauort	-	Im Schaltschrank
Einbaulage	-	Horizontal und vertikal

EMV	Norm	Bemerkungen	
Störaussendung	EN 61000-6-4	Class A (Industriebereich)	
Störfestigkeit Zone B	EN 61000-6-2	Industriebereich	
		EN 61000-4-2	ESD 8kV bei Luftentladung (Schärfegrad 3), 4kV bei Kontaktentladung (Schärfegrad 2)
		EN 61000-4-3	HF-Einstrahlung (Gehäuse) 80MHz ... 1000MHz, 10V/m, 80% AM (1kHz) 1,4GHz ... 2,0GHz, 3V/m, 80% AM (1kHz) 2GHz ... 2,7GHz, 1V/m, 80% AM (1kHz)
		EN 61000-4-6	HF-Leitungsgeführt 150kHz ... 80MHz, 10V, 80% AM (1kHz)
		EN 61000-4-4	Burst, Schärfegrad 3
	EN 61000-4-5	Surge, Schärfegrad 3 *	

\*) Aufgrund der energiereichen Einzelimpulse ist bei Surge eine angemessene externe Beschaltung mit Blitzschutzelementen wie z.B. Blitzstromableitern und Überspannungsableitern erforderlich.



### 3 Digitale Ein-/Ausgabegabe

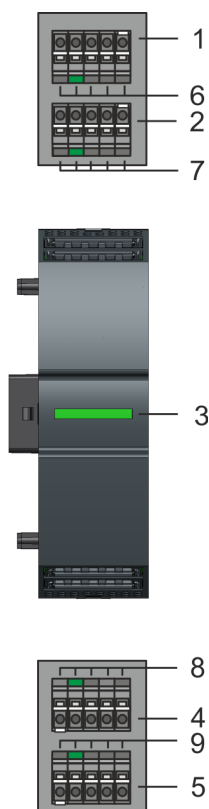
#### 3.1 M21-1BH00 - DI 16xDC 24V

##### Eigenschaften

Das Modul erfasst die binären Steuersignale aus der Prozessebene und transportiert sie galvanisch getrennt zum übergeordneten Bussystem. Es hat 16 Kanäle, die ihren Zustand über LEDs anzeigen.

- 16 digitale Eingänge potenzialgetrennt zum Rückwandbus
- Geeignet für Schalter und Näherungsschalter
- Statusanzeige der Kanäle durch LEDs

##### Aufbau



- 1 X2: Anschlussklemme DI +0.4 ... +0.7
- 2 X1: Anschlussklemme DI +0.0 ... +0.3
- 3 Statusleiste Peripherie-Modul
- 4 X3: Anschlussklemme DI +1.0 ... +1.3
- 5 X4: Anschlussklemme DI +1.4 ... +1.7
- 6 X2: LEDs DI +0.4 ... +0.7
- 7 X1: LEDs DI +0.0 ... +0.3
- 8 X3: LEDs DI +1.0 ... +1.3
- 9 X4: LEDs DI +1.4 ... +1.7

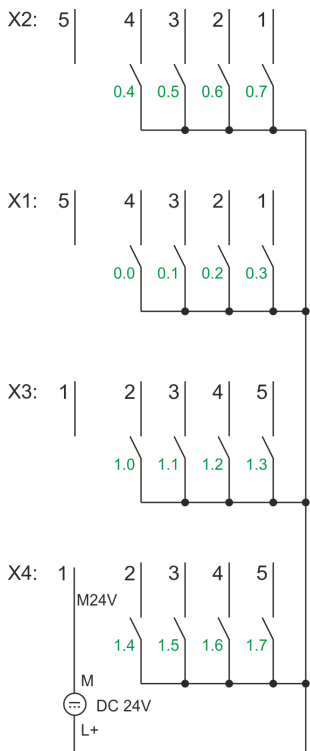
##### Statusleiste

LED	Beschreibung
	LEDs grün an: Rückwandbus Kommunikation und Modul-Status sind OK
	LED rot an: Modul meldet einen Fehler
	LED rot blinkt mit 1Hz: Konfigurationsfehler
	LEDs grün blinken mit 1Hz: Fehler Rückwandbus-Kommunikation

LEDs Anschlussklemmen

Digitaler Eingang	LED	Beschreibung
DI +0.0 ... DI +0.7	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Eingang E+0.0 ... 0.7 hat "1"-Signal
	<input type="checkbox"/>	Digitaler Eingang E+0.0 ... 0.7 hat "0"-Signal
DI +1.0 ... DI +1.7	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Eingang E+1.0 ... 1.7 hat "1"-Signal
	<input type="checkbox"/>	Digitaler Eingang E+1.0 ... 1.7 hat "0"-Signal

Anschlussbelegung



X	Pin	Funktion	Typ	LED	Beschreibung
X2:	1	+0.7	E	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Eingang DI 7
	2	+0.6	E	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Eingang DI 6
	3	+0.5	E	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Eingang DI 5
	4	+0.4	E	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Eingang DI 4
	5	-	-		reserviert
X1:	1	+0.3	E	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Eingang DI 3
	2	+0.2	E	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Eingang DI 2
	3	+0.1	E	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Eingang DI 1
	4	+0.0	E	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Eingang DI 0
	5	-	-		reserviert
X3:	1	-	-		reserviert
	2	+1.0	E	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Eingang DI 8
	3	+1.1	E	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Eingang DI 9
	4	+1.2	E	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Eingang DI 10
	5	+1.3	E	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Eingang DI 11
X4:	1	0V	E		Masse für DI
	2	+1.4	E	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Eingang DI 12
	3	+1.5	E	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Eingang DI 13
	4	+1.6	E	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Eingang DI 14
	5	+1.7	E	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Eingang DI 15

E: Eingang

**Eingabebereich**

Bei der CPU wird der Eingabebereich im entsprechenden Adressbereich eingeblendet.

Adr.	Name	Byte	Funktion
+0	PAE	0	Zustand der Eingänge <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Bit 0: DI 0</li> <li>■ Bit 1: DI 1</li> <li>■ Bit 2: DI 2</li> <li>■ Bit 3: DI 3</li> <li>■ Bit 4: DI 4</li> <li>■ Bit 5: DI 5</li> <li>■ Bit 6: DI 6</li> <li>■ Bit 7: DI 7</li> </ul>
		1	Zustand der Eingänge <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Bit 0: DI 8</li> <li>■ Bit 1: DI 9</li> <li>■ Bit 2: DI 10</li> <li>■ Bit 3: DI 11</li> <li>■ Bit 4: DI 12</li> <li>■ Bit 5: DI 13</li> <li>■ Bit 6: DI 14</li> <li>■ Bit 7: DI 15</li> </ul>

**Ausgabebereich**

Das Modul belegt keine Bytes im Ausgabebereich.

## 3.1.1 Technische Daten

Artikelnr.	M21-1BH00
Bezeichnung	SM M21 - Digitale Eingabe
Modulkennung	0014 9FC2
<b>Stromaufnahme/Verlustleistung</b>	
Stromaufnahme aus Rückwandbus	65 mA
Verlustleistung	0,9 W
<b>Technische Daten digitale Eingänge</b>	
Anzahl Eingänge	16
Leitungslänge geschirmt	1000 m
Leitungslänge ungeschirmt	600 m
Lastnennspannung	-
Stromaufnahme aus Lastspannung L+ (ohne Last)	25 mA
Nennwert	DC 20,4...28,8 V
Eingangsspannung für Signal "0"	DC 0...5 V
Eingangsspannung für Signal "1"	DC 15...28,8 V
Eingangsspannung Hysterese	-
Signallogik Eingang	P-lesend
Frequenzbereich	-
Eingangswiderstand	-
Eingangskapazität	-
Eingangsstrom für Signal "1"	3 mA
Anschluss von 2-Draht-BERO möglich	✓
max. zulässiger BERO-Ruhestrom	0,5 mA
Eingangsverzögerung von "0" nach "1"	3 ms
Eingangsverzögerung von "1" nach "0"	3 ms
Anzahl gleichzeitig nutzbarer Eingänge waagrechter Aufbau	16
Anzahl gleichzeitig nutzbarer Eingänge senkrechter Aufbau	16
Eingangskennlinie	IEC 61131-2, Typ 1
Eingangsdatengröße	16 Bit
<b>Status, Alarm, Diagnosen</b>	
Statusanzeige	grüne LED pro Kanal
Alarmer	nein
Prozessalarm	nein
Diagnosealarm	nein
Diagnosefunktion	nein

Artikelnr.	M21-1BH00
Diagnoseinformation auslesbar	keine
Modulstatus	keine
Modulfehleranzeige	rote LED
Kanalfehleranzeige	keine
<b>Potenzialtrennung</b>	
zwischen den Kanälen	-
zwischen den Kanälen in Gruppen zu	-
zwischen Kanälen und Rückwandbus	✓
Isolierung geprüft mit	DC 500 V
<b>Datengrößen</b>	
Eingangsbytes	2
Ausgangsbytes	0
Parameterbytes	0
Diagnosebytes	0
<b>Gehäuse</b>	
Material	PPE / PPE GF10
Befestigung	Profilschiene 35mm
<b>Mechanische Daten</b>	
Abmessungen (BxHxT)	26 mm x 88 mm x 71 mm
Gewicht Netto	91 g
Gewicht inklusive Zubehör	91 g
Gewicht Brutto	104 g
<b>Umgebungsbedingungen</b>	
Betriebstemperatur	0 °C bis 60 °C
Lagertemperatur	-25 °C bis 70 °C
<b>Zertifizierungen</b>	
Zertifizierung nach UL	in Vorbereitung
Zertifizierung nach KC	in Vorbereitung

M22-1BH00 - DO 16xDC 24V 0,5A

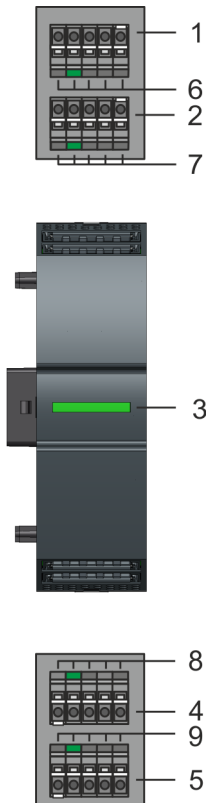
### 3.2 M22-1BH00 - DO 16xDC 24V 0,5A

#### Eigenschaften

Das Modul erfasst die binären Steuersignale aus dem übergeordneten Bussystem und transportiert sie über die Ausgänge an die Prozessebene. Es hat 16 Kanäle, die ihren Zustand durch Leuchtdioden anzeigen.

- 16 digitale Ausgänge potenzialgetrennt zum Rückwandbus
- Statusanzeige der Kanäle durch LEDs
- Diagnosefunktion bei Überlast parametrierbar

#### Aufbau



- 1 X2: Anschlussklemme DO +0.4 ... +0.7
- 2 X1: Anschlussklemme DO +0.0 ... +0.3
- 3 Statusleiste Peripherie-Modul
- 4 X3: Anschlussklemme DO +1.0 ... +1.3
- 5 X4: Anschlussklemme DO +1.4 ... +1.7
- 6 X2: LEDs DO +0.4 ... +0.7
- 7 X1: LEDs DO +0.0 ... +0.3
- 8 X3: LEDs DO +1.0 ... +1.3
- 9 X4: LEDs DO +1.4 ... +1.7

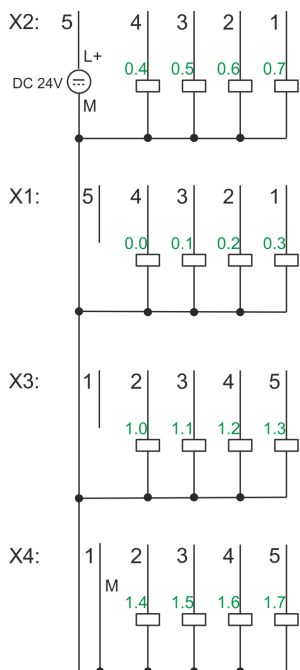
#### Statusleiste

LED	Beschreibung
	LEDs grün an: Rückwandbus-Kommunikation und Modul-Status sind OK
	LED rot an: Modul meldet einen Fehler wie z.B. bei einer Überlast an einem Ausgang
	LED rot blinkt mit 1Hz: Konfigurationsfehler
	LEDs grün blinken mit 1Hz: Fehler Rückwandbus-Kommunikation

#### LEDs Anschlussklemmen

Digitaler Ausgang	LED	Beschreibung
DO +0.0 ... DO +0.7		Digitaler Ausgang A+0.0 ... 0.7 hat "1"-Signal
		Digitaler Ausgang A+0.0 ... 0.7 hat "0"-Signal
DO +1.0 ... DO +1.7		Digitaler Ausgang A+1.0 ... 1.7 hat "1"-Signal
		Digitaler Ausgang A+1.0 ... 1.7 hat "0"-Signal

**Anschlussbelegung**



X	Pin	Funktion	Typ	LED	Beschreibung
X2:	1	+0.7	A	■ grün	Digitaler Ausgang DO 7
	2	+0.6	A	■ grün	Digitaler Ausgang DO 6
	3	+0.5	A	■ grün	Digitaler Ausgang DO 5
	4	+0.4	A	■ grün	Digitaler Ausgang DO 4
	5	DC 24V	E		Versorgungsspannung DC 24V (L+)
X1:	1	+0.3	A	■ grün	Digitaler Ausgang DO 3
	2	+0.2	A	■ grün	Digitaler Ausgang DO 2
	3	+0.1	A	■ grün	Digitaler Ausgang DO 1
	4	+0.0	A	■ grün	Digitaler Ausgang DO 0
	5	-	-		reserviert
X3:	1	-	-		reserviert
	2	+1.0	A	■ grün	Digitaler Ausgang DO 8
	3	+1.1	A	■ grün	Digitaler Ausgang DO 9
	4	+1.2	A	■ grün	Digitaler Ausgang DO 10
	5	+1.3	A	■ grün	Digitaler Ausgang DO 11
X4:	1	0V	A		Versorgungsspannung Masse
	2	+1.4	A	■ grün	Digitaler Ausgang DO 12
	3	+1.5	A	■ grün	Digitaler Ausgang DO 13
	4	+1.6	A	■ grün	Digitaler Ausgang DO 14
	5	+1.7	A	■ grün	Digitaler Ausgang DO 15

E: Eingang | A: Ausgang



**VORSICHT!**

Ein Einspeisen einer Spannung auf einen Ausgang ist nicht zulässig und kann zur Zerstörung des Moduls führen!

**Eingabebereich**

Das Modul belegt keine Bytes im Eingabebereich.

M22-1BH00 - DO 16xDC 24V 0,5A

## Ausgabebereich

Adr.	Name	Byte	Funktion
+0	PAA	0	Zustand der Ausgänge <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Bit 0: DO 0</li> <li>■ Bit 1: DO 1</li> <li>■ Bit 2: DO 2</li> <li>■ Bit 3: DO 3</li> <li>■ Bit 4: DO 4</li> <li>■ Bit 5: DO 5</li> <li>■ Bit 6: DO 6</li> <li>■ Bit 7: DO 7</li> </ul>
		1	Zustand der Ausgänge <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Bit 0: DO 8</li> <li>■ Bit 1: DO 9</li> <li>■ Bit 2: DO 10</li> <li>■ Bit 3: DO 11</li> <li>■ Bit 4: DO 12</li> <li>■ Bit 5: DO 13</li> <li>■ Bit 6: DO 14</li> <li>■ Bit 7: DO 15</li> </ul>

## Parametrierdaten

Das Modul besitzt folgende Parametrierdaten, welche Sie bei der Hardware-Konfiguration einstellen können:

- Diagnosealarm
  - Im aktivierten Zustand wird bei Überlast an einem Ausgang ein Diagnosealarm ausgelöst.



*Unabhängig von der Parametrierung leuchtet bei Überlast die rote LED  der Statusleiste. Die LED leuchtet, solange die Überlast besteht.*



### 3.2.1 Diagnosedaten

Sie haben die Möglichkeit über die Parametrierung einen Diagnosealarm für das Modul zu aktivieren. Mit dem Auslösen eines Diagnosealarms werden vom Modul Diagnosedaten für Diagnose<sub>kommend</sub> bereitgestellt. Sobald die Gründe für das Auslösen eines Diagnosealarms nicht mehr gegeben sind, erhalten Sie automatisch einen Diagnosealarm<sub>gehend</sub>. Über Datensatz 01h haben Sie Zugriff auf die Diagnosedaten.

Name	Bytes	Funktion	Default
ERR_A	1	Diagnose	00h
MODTYP	1	Modulinformation	0Fh
ERR_C	1	reserviert	00h
ERR_D	1	reserviert	00h
CHTYP	1	Kanaltyp	72h
NUMBIT	1	Anzahl Diagnosebits pro Kanal	00h
NUMCH	1	Anzahl Kanäle des Moduls	00h
CHERR	1	reserviert	00h
CH0ERR...CH7ERR	8	reserviert	00h
DIAG_US	4	µs-Ticker (32Bit)	00h

#### ERR\_A Diagnose

Byte	Bit 7 ... 0
0	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Bit 0: gesetzt bei Baugruppenstörung</li> <li>■ Bit 1: gesetzt bei Fehler intern</li> <li>■ Bit 2: gesetzt bei Fehler extern</li> <li>■ Bit 3: reserviert</li> <li>■ Bit 4: gesetzt bei Überlast an einem Ausgang</li> <li>■ Bit 6 ... 5: reserviert</li> <li>■ Bit 7: gesetzt bei Parametrierfehler</li> </ul>

#### MODTYP Modulinformation

Byte	Bit 7 ... 0
0	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Bit 3 ... 0: Modulklasse <ul style="list-style-type: none"> <li>– 1111b: Digitalbaugruppe</li> </ul> </li> <li>■ Bit 7 ... 4: reserviert</li> </ul>

#### CHTYP Kanaltyp

Byte	Bit 7 ... 0
0	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Bit 6 ... 0: Kanaltyp <ul style="list-style-type: none"> <li>– 72h: Digitalausgabe</li> </ul> </li> <li>■ Bit 7: reserviert</li> </ul>

#### NUMBIT Diagnosebits

Byte	Bit 7 ... 0
0	Anzahl der Diagnosebits, die das Modul pro Kanal ausgibt (hier 00h)

---

M22-1BH00 - DO 16xDC 24V 0,5A > Diagnosedaten

**NUMCH Kanäle**

Byte	Bit 7 ... 0
0	Anzahl der Kanäle eines Moduls (hier 00h)

**DIAG\_US  $\mu$ s-Ticker**

Byte	Bit 7 ... 0
0...3	Wert des $\mu$ s-Ticker bei Auftreten der Diagnose <ul style="list-style-type: none"><li>■ Im System MICRO Modul befindet sich ein 32-Bit Timer (<math>\mu</math>s-Ticker), welcher mit NetzEIN gestartet wird und nach <math>2^{32}-1\mu</math>s wieder bei 0 beginnt.</li></ul>

## 3.2.2 Technische Daten

Artikelnr.	M22-1BH00
Bezeichnung	SM M22 - Digitale Ausgabe
Modulkennung	0114 2F50
<b>Stromaufnahme/Verlustleistung</b>	
Stromaufnahme aus Rückwandbus	80 mA
Verlustleistung	0,7 W
<b>Technische Daten digitale Ausgänge</b>	
Anzahl Ausgänge	16
Leitungslänge geschirmt	1000 m
Leitungslänge ungeschirmt	600 m
Lastnennspannung	DC 20,4...28,8 V
Stromaufnahme aus Lastspannung L+ (ohne Last)	20 mA
Summenstrom je Gruppe, waagrecht Aufbau, 40°C	8 A
Summenstrom je Gruppe, waagrecht Aufbau, 60°C	8 A
Summenstrom je Gruppe, senkrechter Aufbau	8 A
Ausgangsstrom bei "1"-Signal, Nennwert	0,5 A
Signallogik Ausgang	P-Schaltend
Ausgangsverzögerung von "0" nach "1"	30 µs
Ausgangsverzögerung von "1" nach "0"	175 µs
Mindestlaststrom	-
Lampenlast	10 W
Parallelschalten von Ausgängen zur redundanten Ansteuerung	nicht möglich
Parallelschalten von Ausgängen zur Leistungserhöhung	nicht möglich
Ansteuern eines Digitaleingangs	✓
Schaltfrequenz bei ohmscher Last	max. 1000 Hz
Schaltfrequenz bei induktiver Last	max. 0,5 Hz
Schaltfrequenz bei Lampenlast	max. 10 Hz
Begrenzung (intern) der induktiven Abschaltspannung	L+ (-45 V)
Kurzschlusschutz des Ausgangs	ja, elektronisch
Ansprechschwelle des Schutzes	1 A
Anzahl Schaltspiele der Relaisausgänge	-
Schaltvermögen der Relaiskontakte	-
Ausgangsdatengröße	16 Bit
<b>Status, Alarm, Diagnosen</b>	
Statusanzeige	grüne LED pro Kanal

M22-1BH00 - DO 16xDC 24V 0,5A &gt; Technische Daten

Artikelnr.	M22-1BH00
Alarmer	ja, parametrierbar
Prozessalarm	nein
Diagnosealarm	ja, parametrierbar
Diagnosefunktion	ja, parametrierbar
Diagnoseinformation auslesbar	möglich
Versorgungsspannungsanzeige	grüne LED
Sammelfehleranzeige	rote LED
Kanalfehleranzeige	keine
<b>Potenzialtrennung</b>	
zwischen den Kanälen	-
zwischen den Kanälen in Gruppen zu	-
zwischen Kanälen und Rückwandbus	✓
Isolierung geprüft mit	DC 500 V
<b>Datengrößen</b>	
Eingangsbytes	0
Ausgangsbytes	2
Parameterbytes	0
Diagnosebytes	20
<b>Gehäuse</b>	
Material	PPE / PPE GF10
Befestigung	Profilschiene 35mm
<b>Mechanische Daten</b>	
Abmessungen (BxHxT)	26 mm x 88 mm x 71 mm
Gewicht Netto	96 g
Gewicht inklusive Zubehör	96 g
Gewicht Brutto	109 g
<b>Umgebungsbedingungen</b>	
Betriebstemperatur	0 °C bis 60 °C
Lagertemperatur	-25 °C bis 70 °C
<b>Zertifizierungen</b>	
Zertifizierung nach UL	in Vorbereitung
Zertifizierung nach KC	in Vorbereitung

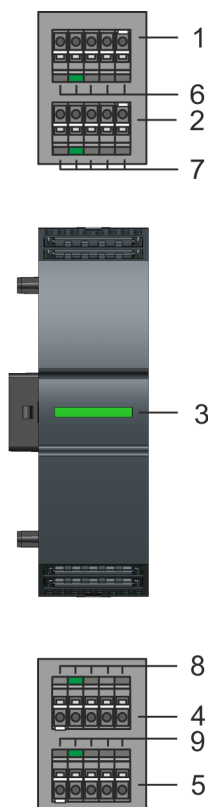
### 3.3 M22-1HF10 - DO 8xRelais

#### Eigenschaften

Das Modul erfasst die binären Steuersignale aus dem übergeordneten Bussystem und transportiert sie über die Relais-Ausgänge an die Prozessebene. Es hat 8 Kanäle, die ihren Zustand durch Leuchtdioden anzeigen.

- 8 Relais-Ausgänge
  - in Gruppen zu zwei, jeweils mit einem gemeinsamen Anschluss
  - potentialgetrennt zwischen Kanälen und Rückwandbus
  - potentialgetrennt zwischen den Gruppen
- DC30V / AC230V, 2A
- Statusanzeige der Kanäle durch LEDs

#### Aufbau



- 1 X2: Anschlussklemme DO (R2/+0.2, R3/+0.3)
- 2 X1: Anschlussklemme DO (R0/+0.0, R1/+0.1)
- 3 Statusleiste Peripherie-Modul
- 4 X3: Anschlussklemme DO (R4/+0.4, R5/+0.5)
- 5 X4: Anschlussklemme DO (R6/+0.6, R7/+0.7)
- 6 X2: LEDs DO (R2/+0.2, R3/+0.3)
- 7 X1: LEDs DO (R0/+0.0, R1/+0.1)
- 8 X3: LEDs DO (R4/+0.4, R5/+0.5)
- 9 X4: LEDs DO (R6/+0.6, R7/+0.7)

#### Statusleiste

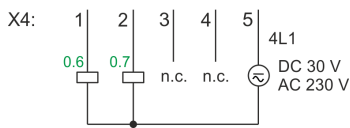
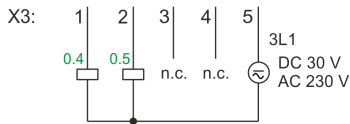
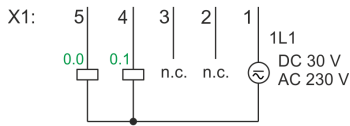
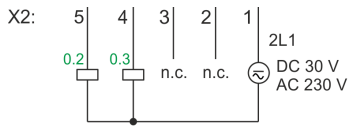
LED	Beschreibung
	LEDs grün an: Rückwandbus-Kommunikation und Modul-Status sind OK
	LED rot an: Modul meldet einen Fehler bei Überlast, Kurzschluss oder Übertemperatur
	LED rot blinkt mit 1Hz: Konfigurationsfehler
	LEDs grün blinken mit 1Hz: Fehler Rückwandbus-Kommunikation

#### LEDs Anschlussklemmen

Relais Ausgang	LED	Beschreibung
DO +0.0 ... DO +0.7	grün	Relais Ausgang A+0.0 ... 0.7 hat "1"-Signal
		Relais Ausgang A+0.0 ... 0.7 hat "0"-Signal

M22-1HF10 - DO 8xRelais

**Anschlussbelegung**



	Pin	Funktion	Typ	LED	Beschreibung
X2:	1	2L1	A	-	Relais-Ausgang DO 2 und DO 3
	2	-	-	-	darf nicht angeschlossen werden
	3	-	-	-	darf nicht angeschlossen werden
	4	+0.3	A	■ grün	Relais Ausgang DO 3
	5	+0.2	A	■ grün	Relais Ausgang DO 2
X1:	1	1L1	A	-	Relais-Ausgang DO 0 und DO 1
	2	-	-	-	darf nicht angeschlossen werden
	3	-	-	-	darf nicht angeschlossen werden
	4	+0.1	A	■ grün	Relais Ausgang DO 1
	5	+0.0	A	■ grün	Relais Ausgang DO 0
X3:	1	+0.4	A	■ grün	Relais Ausgang DO 4
	2	+0.5	A	■ grün	Relais Ausgang DO 5
	3	-	-	-	darf nicht angeschlossen werden
	4	-	-	-	darf nicht angeschlossen werden
	5	3L1	A	-	Relais-Ausgang DO 4 und DO 5
X4:	1	+0.6	A	■ grün	Relais Ausgang DO 6
	2	+0.7	A	■ grün	Relais Ausgang DO 7
	3	-	-	-	darf nicht angeschlossen werden
	4	-	-	-	darf nicht angeschlossen werden
	5	4L1	A	-	Relais-Ausgang DO 6 und DO 7

A: Ausgang



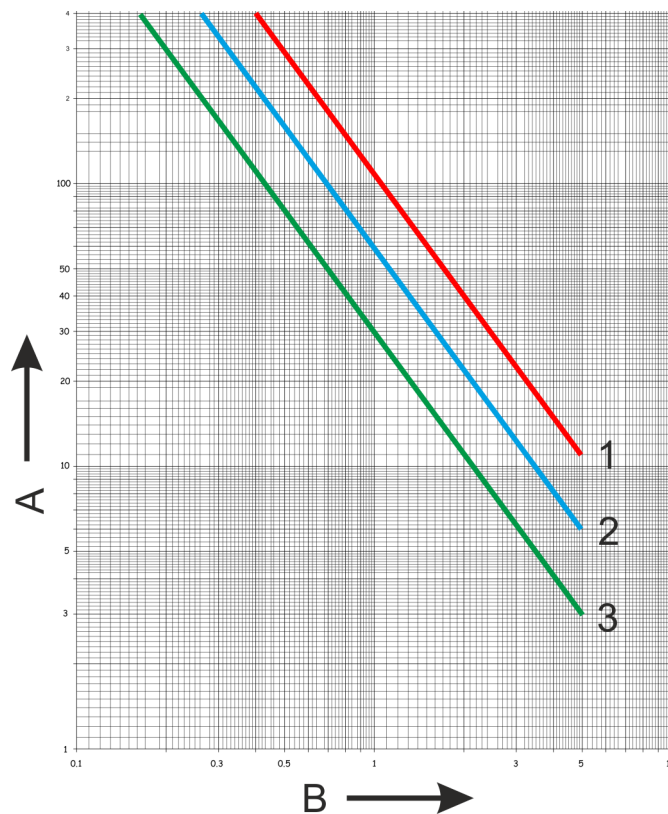
**GEFAHR!**

- Hardwarebedingt dürfen die freien Anschlüsse nicht angeschlossen werden!
- Der gemischter Betrieb von berührsicheren und nicht berührsicheren Spannungen ist nicht zulässig!



Bitte beim Einsatz von induktiven Lasten eine geeignete Schutzbeschaltung verwenden (siehe Aufbaurichtlinien).

**Maximale Schaltleistung / Lebensdauer (typisch)**



- A Schaltzyklen (x 10<sup>4</sup>)
- B Strom in A
- 1 DC 30V Ohmsche Last
- 2 AC 250V Ohmsche Last, DC 30V L/R = 7ms
- 3 AC 250V cosφ = 0,4

**Eingabebereich**

Das Modul belegt keine Bytes im Eingabebereich.

**Ausgabebereich**

Adr.	Name	Byte	Funktion
+0	PAA	0	Zustand der Ausgänge ■ Bit 0: Relais-Ausgang DO 0 ■ Bit 1: Relais-Ausgang DO 1 ■ Bit 2: Relais-Ausgang DO 2 ■ Bit 3: Relais-Ausgang DO 3 ■ Bit 4: Relais-Ausgang DO 4 ■ Bit 5: Relais-Ausgang DO 5 ■ Bit 6: Relais-Ausgang DO 6 ■ Bit 7: Relais-Ausgang DO 7

## 3.3.1 Technische Daten

Artikelnr.	M22-1HF10
Bezeichnung	SM M22 - Digitale Ausgabe
Modulkennung	0115 AFC8
<b>Stromaufnahme/Verlustleistung</b>	
Stromaufnahme aus Rückwandbus	140 mA
Verlustleistung	1,5 W
<b>Technische Daten digitale Ausgänge</b>	
Anzahl Ausgänge	8
Leitungslänge geschirmt	1000 m
Leitungslänge ungeschirmt	600 m
Lastnennspannung	DC 30 V/ AC 230 V
Stromaufnahme aus Lastspannung L+ (ohne Last)	-
Summenstrom je Gruppe, waagrecht Aufbau, 40°C	4 A
Summenstrom je Gruppe, waagrecht Aufbau, 60°C	4 A
Summenstrom je Gruppe, senkrechter Aufbau	4 A
Ausgangsstrom bei "1"-Signal, Nennwert	2 A
Signallogik Ausgang	Potentialfrei
Ausgangsverzögerung von "0" nach "1"	10 ms
Ausgangsverzögerung von "1" nach "0"	5 ms
Mindestlaststrom	-
Lampenlast	-
Parallelschalten von Ausgängen zur redundanten Ansteuerung	nicht möglich
Parallelschalten von Ausgängen zur Leistungserhöhung	nicht möglich
Ansteuern eines Digitaleingangs	-
Schaltfrequenz bei ohmscher Last	max. 0,33 Hz
Schaltfrequenz bei induktiver Last	max. 0,33 Hz
Schaltfrequenz bei Lampenlast	max. 0,33 Hz
Begrenzung (intern) der induktiven Abschaltspannung	-
Kurzschlusschutz des Ausgangs	-
Ansprechschwelle des Schutzes	-
Anzahl Schaltspiele der Relaisausgänge	-
Schaltvermögen der Relaiskontakte	5 A
Ausgangsdatengröße	8 Bit
<b>Status, Alarm, Diagnosen</b>	
Statusanzeige	grüne LED pro Kanal



Artikelnr.	M22-1HF10
Alarmer	nein
Prozessalarm	nein
Diagnosealarm	nein
Diagnosefunktion	nein
Diagnoseinformation auslesbar	keine
Versorgungsspannungsanzeige	grüne LED
Sammelfehleranzeige	rote LED
Kanalfehleranzeige	keine
<b>Potenzialtrennung</b>	
zwischen den Kanälen	-
zwischen den Kanälen in Gruppen zu	2
zwischen Kanälen und Rückwandbus	✓
Isolierung geprüft mit	AC 2200 V
<b>Datengrößen</b>	
Eingangsbytes	0
Ausgangsbytes	1
Parameterbytes	0
Diagnosebytes	0
<b>Gehäuse</b>	
Material	PPE / PPE GF10
Befestigung	Profilschiene 35mm
<b>Mechanische Daten</b>	
Abmessungen (BxHxT)	26 mm x 88 mm x 71 mm
Gewicht Netto	110 g
Gewicht inklusive Zubehör	110 g
Gewicht Brutto	123 g
<b>Umgebungsbedingungen</b>	
Betriebstemperatur	0 °C bis 60 °C
Lagertemperatur	-25 °C bis 70 °C
<b>Zertifizierungen</b>	
Zertifizierung nach UL	in Vorbereitung
Zertifizierung nach KC	in Vorbereitung

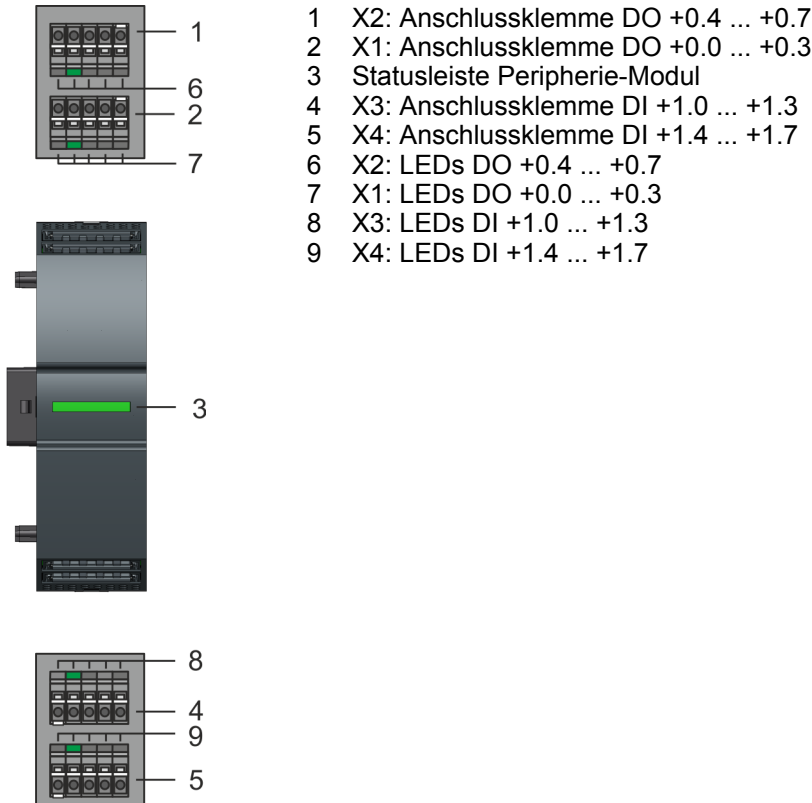
### 3.4 M23-1BH00 - DI8/DO8 0,5A

#### Eigenschaften

Das Modul ist ein Misch-Modul. Es besitzt 8 Eingabekanäle und 8 Ausgabekanäle. Der Zustand der Kanäle wird über LEDs angezeigt.

- 8 digitale Eingänge und 8 digitale Ausgänge potenzialgetrennt zum Rückwandbus
- Statusanzeige der Kanäle durch LEDs
- Diagnosefunktion bei Überlast parametrierbar

#### Aufbau



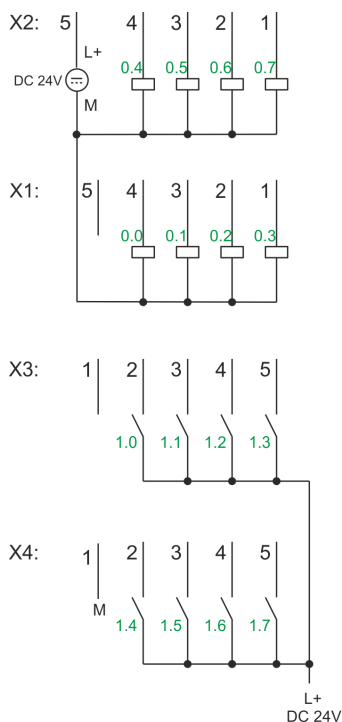
#### Statusleiste

LED	Beschreibung
	LEDs grün an: Rückwandbus-Kommunikation und Modul-Status sind OK
	LED rot an: Modul meldet einen Fehler wie z.B. bei einer Überlast an einem Ausgang
	LED rot blinkt mit 1Hz: Konfigurationsfehler
	LEDs grün blinken mit 1Hz: Fehler Rückwandbus-Kommunikation

**LEDs Anschlussklemmen**

Digitaler Ausgang	LED	Beschreibung
DO +0.0 ... DO +0.7	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Ausgang A+0.0 ... 0.7 hat "1"-Signal
	<input type="checkbox"/>	Digitaler Ausgang A+0.0 ... 0.7 hat "0"-Signal
Digitaler Eingang	LED	Beschreibung
DI +1.0 ... DI +1.7	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Eingang E+1.0 ... 1.7 hat "1"-Signal
	<input type="checkbox"/>	Digitaler Eingang E+1.0 ... 1.7 hat "0"-Signal

**Anschlussbelegung**



X	Pin	Funktion	Typ	LED	Beschreibung
X2:	1	+0.7	A	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Ausgang DO 7
	2	+0.6	A	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Ausgang DO 6
	3	+0.5	A	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Ausgang DO 5
	4	+0.4	A	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Ausgang DO 4
	5	DC24V	E		Lastspannung DC 24V für DO (L+)
X1:	1	+0.3	A	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Ausgang DO 3
	2	+0.2	A	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Ausgang DO 2
	3	+0.1	A	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Ausgang DO 1
	4	+0.0	A	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Ausgang DO 0
	5	-	-		reserviert
X3:	1	-	-		reserviert
	2	+1.0	E	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Eingang DI 4
	3	+1.1	E	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Eingang DI 5
	4	+1.2	E	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Eingang DI 6
	5	+1.3	E	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Eingang DI 7
X4:	1	0V	E		Masse für DI
	2	+1.4	E	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Eingang DI 0
	3	+1.5	E	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Eingang DI 1
	4	+1.6	E	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Eingang DI 2
	5	+1.7	E	<input checked="" type="checkbox"/> grün	Digitaler Eingang DI 3

M23-1BH00 - DI8/DO8 0,5A

**Eingabebereich**

Adr.	Name	Byte	Funktion
+0	PAE	0	Zustand der Eingänge <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Bit 0: DI 0</li> <li>■ Bit 1: DI 1</li> <li>■ Bit 2: DI 2</li> <li>■ Bit 3: DI 3</li> <li>■ Bit 4: DI 4</li> <li>■ Bit 5: DI 5</li> <li>■ Bit 6: DI 6</li> <li>■ Bit 7: DI 7</li> </ul>

**Ausgabebereich**

Adr.	Name	Byte	Funktion
+0	PAA	0	Zustand der Ausgänge <ul style="list-style-type: none"> <li>■ Bit 0: DO 0</li> <li>■ Bit 1: DO 1</li> <li>■ Bit 2: DO 2</li> <li>■ Bit 3: DO 3</li> <li>■ Bit 4: DO 4</li> <li>■ Bit 5: DO 5</li> <li>■ Bit 6: DO 6</li> <li>■ Bit 7: DO 7</li> </ul>

**Parametrierdaten**

Das Modul besitzt folgende Parametrierdaten, welche Sie bei der Hardware-Konfiguration einstellen können:

- Diagnosealarm
  - Im aktivierten Zustand wird bei Überlast an einem Ausgang ein Diagnosealarm ausgelöst.



*Unabhängig von der Parametrierung leuchtet bei Überlast die rote LED  der Statusleiste. Die LED leuchtet, solange die Überlast besteht.*

### 3.4.1 Diagnosedaten

Sie haben die Möglichkeit über die Parametrierung einen Diagnosealarm für das Modul zu aktivieren. Mit dem Auslösen eines Diagnosealarms werden vom Modul Diagnosedaten für Diagnose<sub>kommend</sub> bereitgestellt. Sobald die Gründe für das Auslösen eines Diagnosealarms nicht mehr gegeben sind, erhalten Sie automatisch einen Diagnosealarm<sub>gehend</sub>. Über Datensatz 01h haben Sie Zugriff auf die Diagnosedaten.

Name	Bytes	Funktion	Default
ERR_A	1	Diagnose	00h
MODTYP	1	Modulinformation	0Fh
ERR_C	1	reserviert	00h
ERR_D	1	reserviert	00h
CHTYP	1	Kanaltyp	72h
NUMBIT	1	Anzahl Diagnosebits pro Kanal	00h
NUMCH	1	Anzahl Kanäle des Moduls	00h
CHERR	1	reserviert	00h
CH0ERR...CH7ERR	8	reserviert	00h
DIAG_US	4	µs-Ticker (32Bit)	00h

#### ERR\_A Diagnose

Byte	Bit 7 ... 0
0	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Bit 0: gesetzt bei Baugruppenstörung</li> <li>■ Bit 1: gesetzt bei Fehler intern</li> <li>■ Bit 2: gesetzt bei Fehler extern</li> <li>■ Bit 3: reserviert</li> <li>■ Bit 4: gesetzt bei Überlast an einem Ausgang</li> <li>■ Bit 6 ... 5: reserviert</li> <li>■ Bit 7: gesetzt bei Parametrierfehler</li> </ul>

#### MODTYP Modulinformation

Byte	Bit 7 ... 0
0	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Bit 3 ... 0: Modulklasse <ul style="list-style-type: none"> <li>– 1111b: Digitalbaugruppe</li> </ul> </li> <li>■ Bit 7 ... 4: reserviert</li> </ul>

#### CHTYP Kanaltyp

Byte	Bit 7 ... 0
0	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Bit 6 ... 0: Kanaltyp <ul style="list-style-type: none"> <li>– 72h: Digitalausgabe</li> </ul> </li> <li>■ Bit 7: reserviert</li> </ul>

#### NUMBIT Diagnosebits

Byte	Bit 7 ... 0
0	Anzahl der Diagnosebits, die das Modul pro Kanal ausgibt (hier 00h)

M23-1BH00 - DI8/DO8 0,5A &gt; Diagnosedaten

**NUMCH Kanäle**

Byte	Bit 7 ... 0
0	Anzahl der Kanäle eines Moduls (hier 00h)

**DIAG\_US  $\mu$ s-Ticker**

Byte	Bit 7 ... 0
0...3	Wert des $\mu$ s-Ticker bei Auftreten der Diagnose <ul style="list-style-type: none"><li>■ Im System MICRO Modul befindet sich ein 32-Bit Timer (<math>\mu</math>s-Ticker), welcher mit NetzEIN gestartet wird und nach <math>2^{32}-1\mu</math>s wieder bei 0 beginnt.</li></ul>

## 3.4.2 Technische Daten

Artikelnr.	M23-1BH00
Bezeichnung	SM M23 - Digitale Ein-/Ausgabe
Modulkennung	0015 3F49
<b>Stromaufnahme/Verlustleistung</b>	
Stromaufnahme aus Rückwandbus	80 mA
Verlustleistung	0,7 W
<b>Technische Daten digitale Eingänge</b>	
Anzahl Eingänge	8
Leitungslänge geschirmt	1000 m
Leitungslänge ungeschirmt	600 m
Lastnennspannung	DC 24 V
Stromaufnahme aus Lastspannung L+ (ohne Last)	25 mA
Nennwert	DC 20,4...28,8 V
Eingangsspannung für Signal "0"	DC 0...5 V
Eingangsspannung für Signal "1"	DC 15...28,8 V
Eingangsspannung Hysterese	-
Signallogik Eingang	P-lesend
Frequenzbereich	-
Eingangswiderstand	-
Eingangsstrom für Signal "1"	3 mA
Anschluss von 2-Draht-BERO möglich	✓
max. zulässiger BERO-Ruhestrom	0,5 mA
Eingangsverzögerung von "0" nach "1"	3 ms
Eingangsverzögerung von "1" nach "0"	3 ms
Anzahl gleichzeitig nutzbarer Eingänge waagrechter Aufbau	8
Anzahl gleichzeitig nutzbarer Eingänge senkrechter Aufbau	8
Eingangskennlinie	IEC 61131-2, Typ 1
Eingangsdatengröße	8 Bit
<b>Technische Daten digitale Ausgänge</b>	
Anzahl Ausgänge	8
Leitungslänge geschirmt	1000 m
Leitungslänge ungeschirmt	600 m
Lastnennspannung	DC 20,4...28,8 V
Verpolschutz der Lastnennspannung	-
Stromaufnahme aus Lastspannung L+ (ohne Last)	20 mA

M23-1BH00 - DI8/DO8 0,5A &gt; Technische Daten

Artikelnr.	M23-1BH00
Summenstrom je Gruppe, waagrecht Aufbau, 40°C	4 A
Summenstrom je Gruppe, waagrecht Aufbau, 60°C	4 A
Summenstrom je Gruppe, senkrechter Aufbau	4 A
Ausgangsstrom bei "1"-Signal, Nennwert	0,5 A
Ausgangsverzögerung von "0" nach "1"	30 µs
Ausgangsverzögerung von "1" nach "0"	175 µs
Mindestlaststrom	-
Lampenlast	10 W
Parallelschalten von Ausgängen zur redundanten Ansteuerung	nicht möglich
Parallelschalten von Ausgängen zur Leistungserhöhung	nicht möglich
Ansteuern eines Digitaleingangs	✓
Schaltfrequenz bei ohmscher Last	max. 1000 Hz
Schaltfrequenz bei induktiver Last	max. 0,5 Hz
Schaltfrequenz bei Lampenlast	max. 10 Hz
Begrenzung (intern) der induktiven Abschaltspannung	L+ (-45 V)
Kurzschlusschutz des Ausgangs	ja, elektronisch
Ansprechschwelle des Schutzes	1 A
Anzahl Schaltspiele der Relaisausgänge	-
Schaltvermögen der Relaiskontakte	-
Ausgangsdatengröße	8 Bit
<b>Status, Alarm, Diagnosen</b>	
Statusanzeige	grüne LED pro Kanal
Alarmer	ja, parametrierbar
Prozessalarm	nein
Diagnosealarm	ja, parametrierbar
Diagnosefunktion	ja, parametrierbar
Diagnoseinformation auslesbar	möglich
Modulstatus	grüne LED
Modulfehleranzeige	rote LED
Kanalfehleranzeige	keine
<b>Potenzialtrennung</b>	
zwischen den Kanälen	-
zwischen den Kanälen in Gruppen zu	-
zwischen Kanälen und Rückwandbus	✓
Isolierung geprüft mit	DC 500 V



Artikelnr.	M23-1BH00
<b>Datengrößen</b>	
Eingangsbytes	1
Ausgangsbytes	1
Parameterbytes	0
Diagnosebytes	20
<b>Gehäuse</b>	
Material	PPE / PPE GF10
Befestigung	Profilschiene 35mm
<b>Mechanische Daten</b>	
Abmessungen (BxHxT)	26 mm x 88 mm x 71 mm
Gewicht Netto	92 g
Gewicht inklusive Zubehör	92 g
Gewicht Brutto	105 g
<b>Umgebungsbedingungen</b>	
Betriebstemperatur	0 °C bis 60 °C
Lagertemperatur	-25 °C bis 70 °C
<b>Zertifizierungen</b>	
Zertifizierung nach UL	in Vorbereitung
Zertifizierung nach KC	in Vorbereitung